

Министерство науки и высшего образования Российской Федерации

ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ БЮДЖЕТНОЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ УЧРЕЖДЕНИЕ
ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ
РОССИЙСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ
ГИДРОМЕТЕОРОЛОГИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ

Веретенников В.Н., Ржонсницкая Ю.Б., Бровкина Е.А.

УРАВНЕНИЯ МАТЕМАТИЧЕСКОЙ ФИЗИКИ

Санкт-Петербург
РГГМУ
2022

УДК [53:51](075.8)

ББК 22.311я73

В31

Одобрено Научно-методическим советом РГГМУ

Рецензент: Петрова В.В. доцент каф. высшей математики и теоретической механики РГГМУ

Веретенников В. Н., Ржонсницкая Ю. Б., Бровкина Е. А.

В31 Уравнения математической физики. Учебное пособие /

Веретенников В.Н., Ржонсницкая Ю.Б., Бровкина Е.А. – Санкт-Петербург : РГГМУ, 2022. – 76 с.

ISBN 978-5-86813-545-3

Пособие является 14-м выпуском учебника по всем разделам курса математики для бакалавров гидрометеорологических направлений, соответствует государственному образовательному стандарту и действующим программам. Предлагаемое пособие адресовано преподавателям и студентам и предназначено для проведения практических занятий и самостоятельных (контрольных) работ в аудитории и выдачи ИДЗ.

© Веретенников В.Н., Ржонсницкая Ю.Б., Бровкина Е.А., 2022

© Российский государственный гидрометеорологический

ISBN 978-5-86813-545-3

университет (РГГМУ), 2022

Глава 1

УРАВНЕНИЯ МАТЕМАТИЧЕСКОЙ ФИЗИКИ

1.1 Основные понятия. Примеры

Пусть Ω область n -мерного евклидова пространства R^n точек с декартовыми ортогональными координатами

$$x_1, x_2, \dots, x_n, n \geq 2.$$

Дифференциальным уравнением с частными производными называется уравнение вида

$$F\left(x_1, x_2, \dots, x_n; u; \frac{\partial u}{\partial x_1}, \dots, \frac{\partial u}{\partial x_n}, \frac{\partial^2 u}{\partial x_1^2}, \dots, \frac{\partial^k u}{\partial x_n^k}\right) = 0. \quad (1.1)$$

Оно связывает независимые переменные x_1, x_2, \dots, x_n , искомую функцию $u = u(x_1, x_2, \dots, x_n)$ и частные производные искомой функции (наличие хотя бы одной производной обязательно).

Порядком дифференциального уравнения называется высший порядок входящих в уравнение частных производных.

Так, если x, y – независимые переменные, $u = u(x; y)$ – искомая функция, то

$$y \frac{\partial u}{\partial x} - x \frac{\partial u}{\partial y} = 0 \text{ – дифференциальное уравнение 1-го порядка;}$$

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} - \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = 0, \quad \frac{\partial u}{\partial x} - \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = e^u \text{ – дифференциальные уравнения 2-го порядка.}$$

В уравнениях, связанных с задачами гидрометеорологии, переменные часто суть время и пространственные координаты; для их обозначения будем пользоваться буквами t, x, y, z .

Наиболее общее уравнение с частными производными 1-го порядка с двумя независимыми переменными x и y может быть записано в виде

$$F \left(x; y; u; \frac{\partial u}{\partial x}; \frac{\partial u}{\partial y} \right) = 0. \quad (1.2)$$

Аналогично наиболее общее уравнение с частными производными 2-го порядка имеет вид

$$F \left(x; y; u; \frac{\partial u}{\partial x}; \frac{\partial u}{\partial y}; \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}; \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y}; \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} \right) = 0. \quad (1.3)$$

Для упрощения записи пользуются также следующими обозначениями:

$$u_x \equiv \frac{\partial u}{\partial x}, \quad u_y \equiv \frac{\partial u}{\partial y}, \quad u_{xx} \equiv \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}, \quad u_{xy} \equiv \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y}, \quad u_{yy} \equiv \frac{\partial^2 u}{\partial y^2}, \quad \dots$$

Уравнение называется **квазилинейным**, если оно линейно относительно всех старших производных от искомой функции.

Так, **например**, уравнение

$$a_{11}(x; y; u; u_x; u_y) \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + 2a_{12}(x; y; u; u_x; u_y) \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} +$$

$$+ a_{22}(x; y; u; u_x; u_y) \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = f(x; y; u; u_x; u_y)$$

есть квазилинейное уравнение 2-го порядка.

Пусть имеем дифференциальное уравнение с частными производными (1.1) порядка k . Обозначим через $C^k(\Omega)$ множество функций, непрерывных в области Ω вместе со всеми производными до порядка k включительно.

Определение. *Решением* дифференциального уравнения (1.1) в некоторой области Ω изменения независимых переменных x_1, x_2, \dots, x_n называется всякая функция

$$u = u(x_1, x_2, \dots, x_n) \in C^k(\Omega)$$

такая, что подстановка этой функции и производных функции в уравнение (1.1) обращает последнее в тождество по x_1, x_2, \dots, x_n в области Ω .

1.2 Линейные дифференциальные уравнения с частными производными. Свойства их решения

Уравнение с частными производными называется *линейным уравнением*, если оно линейно относительно искомой функции и всех ее производных, входящих в уравнение.

В противном случае уравнение называется *нелинейным*.

Пример 1.

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = x^2 \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} + e^{-x^2} - \text{линейное уравнение;}$$

$$y \frac{\partial u}{\partial x} - x \frac{\partial u}{\partial y} + u^2 = 0, \quad u \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial u}{\partial y} = x^2 y - \text{нелинейные уравнения.}$$

Линейное дифференциальное уравнение 2-го порядка для функции двух независимых переменных x, y в общем случае имеет вид

$$\begin{aligned} & a_{11}(x; y) \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + 2a_{12}(x; y) \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} + \\ & + a_{22}(x; y) \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} + b_1(x; y) \frac{\partial u}{\partial x} + b_2(x; y) \frac{\partial u}{\partial y} + c(x; y) = f(x; y), \end{aligned} \tag{1.4}$$

где $a_{11}(x; y)$, $a_{12}(x; y)$, \dots , $c(x; y)$, $f(x; y)$ – функции переменных x, y , заданные в некоторой области Ω плоскости Oxy . Если $f(x; y) \equiv 0$ в области Ω , то уравнение (2.1) называется **однородным**, в противном случае – **неоднородным**.

Обозначив левую часть уравнения (2.1) через $L[u]$, запишем (2.1) в виде

$$L[u] = f(x; y). \quad (1.5)$$

соответствующее однородное уравнение запишется так:

$$L[u] = 0. \quad (1.6)$$

Здесь L – линейный дифференциальный оператор, определенный на линейном пространстве $C^2(\Omega)$ функций $u = u(x; y)$.

Пользуясь свойством линейности оператора L , легко убедиться в справедливости следующих теорем, выражающих свойства решений однородных линейных дифференциальных уравнений с частными производными.

Теорема 1. *Если $u(x; y)$ есть решение однородного линейного уравнения (2.3), то $Cu(x; y)$, где C – любая постоянная, есть также решение уравнения (2.3).*

Теорема 2. *Если $u_1(x; y)$ и $u_2(x; y)$ – решения однородного линейного уравнения (2.3), то сумма $u_1(x; y) + u_2(x; y)$ есть также решение этого уравнения.*

Следствие. *Если каждая из функций $u_1(x; y)$, $u_2(x; y)$, \dots , $u_k(x; y)$ является решением уравнения (2.3), то линейная комбинация*

$$C_1u_1(x; y) + C_2u_2(x; y) + \dots + C_ku_k(x; y),$$

где C_1, C_2, \dots, C_k – произвольные постоянные, также является решением этого уравнения.

Обыкновенные однородные линейные дифференциальные уравнения имеют конечное число линейно независимых частных решений. Линейная комбинация решений дает общее решение этого уравнения. Уравнения с частными производными могут иметь бесконечное множество линейно независимых частных решений.

Поэтому в линейных задачах для уравнений с частными производными нам придется иметь дело не только с линейными комбинациями конечного числа решений, но и с рядами $\sum_{n=1}^{\infty} c_n u_n(x; y)$, членами которых являются произведения постоянных c_n на частные решения $u_n(x; y)$ дифференциального уравнения.

Для неоднородного линейного уравнения

$$L[u] = f \quad (1.7)$$

справедливы следующие предложения.

Теорема 3. Если $u(x; y)$ есть решение неоднородного линейного уравнения (1.7), а $v(x; y)$ – решение соответствующего однородного уравнения (2.3), то сумма $u(x; y) + v(x; y)$ есть решение неоднородного уравнения (1.7).

Теорема 4 (принцип суперпозиции). Если $u_1(x; y)$ – решение уравнения $L[u] = f_1$, а $u_2(x; y)$ – решение уравнения $L[u] = f_2$, то $u_1 + u_2$ – решение уравнения $L[u] = f_1 + f_2$.

1.3 Классификация линейных дифференциальных уравнений второго порядка с двумя независимыми переменными

Прежде чем формулировать математические постановки решения различных физических задач, сводящихся к линейным дифференциальным уравнениям 2-го порядка, необходимо классифицировать эти уравнения.

Классификация уравнений – принадлежность уравнения к тому или иному классу – определяется коэффициентами при старших производных. Произведем классификацию для уравнений, в которых искомая функция u зависит лишь от двух переменных: $u = u(x; y)$. В этом случае линейные уравнения можно записать в виде

$$a_{11}u_{xx} + 2a_{12}u_{xy} + a_{22}u_{yy} + b_1u_x + b_2u_y + cu = f(x; y), \quad (1.8)$$

где a_{ij} , b_i , c – функции только переменных x , y .

Любое такое уравнение (2.4) с помощью замены переменных может быть приведено к более простому – *каноническому виду*. Поэтому при изучении уравнений с двумя переменными можно ограничиться в дальнейшем лишь каноническими уравнениями

С помощью преобразования переменных

$$\xi = \xi(x; y), \quad \eta = \eta(x; y), \quad (1.9)$$

допускающего обратное преобразование, мы получаем новое уравнение, равносильное данному уравнению. Будем требовать, чтобы функции $\xi(x; y)$ и $\eta(x; y)$ были непрерывны вместе с их частными производными 1-го и 2-го порядка.

Естественно поставить вопрос: как выбрать ξ и η , чтобы уравнение в этих переменных имело наиболее *простую* форму?

Введем матрицу коэффициентов при вторых производных («матрицу старших коэффициентов»). Будем считать, что $a_{12} = a_{21}$, так что матрица эта называется симметричной

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{12} & a_{22} \end{pmatrix}.$$

Пример 2. Уравнение $\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} - a^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = 0$.

Матрица старших коэффициентов имеет вид $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -a^2 \end{pmatrix}$.

Пример 3 . Уравнение $\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} - a^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} - a^2 \frac{\partial^2 u}{\partial y^2}$.

Матрица его старших коэффициентов имеет вид

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -a^2 & 0 \\ 0 & 0 & -a^2 \end{pmatrix}.$$

Уравнения второго порядка в частных производных классифицируются в зависимости от свойств характеристических чисел.

Зафиксируем некоторую точку $(x; y)$, в которой определены коэффициенты уравнения (2.4), и пусть в этой точке матрица его

старших коэффициентов имеет α положительных, β отрицательных и γ нулевых характеристических чисел; очевидно,

$$\alpha + \beta + \gamma = n, \quad n = 2.$$

А. Будем говорить в этом случае, что в рассматриваемой точке $(x; y)$ уравнение (2.4) принадлежит к эллиптическому типу, если в ней *все характеристические числа матрицы старших коэффициентов отличны от нуля и имеют один и тот же знак*.

Б. Уравнение (2.4) в данной точке принадлежит к параболическому типу, если в этой точке *матрица старших коэффициентов имеет одно характеристическое число равное нулю, а все остальные отличны от нуля и одного знака*.

В. Уравнение (2.4) будет гиперболического типа в данной точке, если в этой точке *характеристические числа матрицы старших коэффициентов все отличны от нуля, причем одно из этих чисел отличается по знаку от всех остальных*.

Уравнение (2.4) принадлежит к одному из названных типов на некотором конечном множестве, если оно принадлежит к этому типу в каждой точке данного множества. Очевидно, если старшие коэффициенты a_{ij} в уравнении (2.4) постоянные. То тип этого уравнения один и тот же во всем пространстве.

Важность выделенных здесь трех типов уравнений в частных производных – эллиптических, параболических и гиперболических – определяется двумя обстоятельствами. С одной стороны, все до сих пор известные задачи гидрометеорологии приводят, как правило, к уравнениям названных типов; с другой стороны, теория этих уравнений разработана с несравненно большей полнотой, чем теория уравнений в частных производных других типов.

Уравнение в частных производных 2-го порядка с двумя переменными примечательно тем, что его можно привести к какому-то виду не только в отдельно взятой точке, но и в некоторой области, в которой тип уравнения не меняется.

Будем считать, что в каждой точке хотя бы один из коэффициентов a_{11} , a_{12} , a_{22} отличен от нуля.

Напишем уравнение характеристических чисел матрицы старших коэффициентов (2.4)

$$\begin{vmatrix} a_{11} - \lambda & a_{12} \\ a_{12} & a_{22} - \lambda \end{vmatrix} = 0 \text{ или } \lambda^2 - (a_{11} + a_{22})\lambda + a_{11}a_{22} - a_{12}^2 = 0.$$

Это уравнение имеет вещественные корни

$$\lambda_{1,2} = \frac{a_{11} + a_{22} \pm \sqrt{(a_{11} - a_{22})^2 + 4a_{12}^2}}{2};$$

они одного знака, если $a_{11}a_{22} - a_{12}^2 > 0$, и разных знаков, если $a_{11}a_{22} - a_{12}^2 < 0$; если $a_{11}a_{22} - a_{12}^2 = 0$, то один их корней равен нулю, а другой отличен от нуля.

Отсюда следует, что линейное дифференциальное уравнение второго порядка (2.4) в некоторой области Ω на плоскости Oxy

1. Эллиптическое уравнение, если $a_{12}^2 - a_{11}a_{22} < 0$,
2. Параболическое уравнение, если $a_{12}^2 - a_{11}a_{22} \equiv 0$, и
3. Гиперболическое уравнение, если $a_{12}^2 - a_{11}a_{22} > 0$;

другие типы невозможны.

Пользуясь этим определением, легко проверить, что уравнения

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} \text{ и } \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} = 0 - \text{гиперболические уравнения при всех } x \text{ и } y,$$

уравнение

$$\frac{\partial u}{\partial x} = \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} - \text{параболическое уравнение при всех } x \text{ и } y,$$

а уравнение

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = 0 - \text{эллиптическое уравнение при всех } x \text{ и } y.$$

Уравнение

$$y \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = 0$$

эллиптическое уравнение при $y > 0$, параболическое на линии $y = 0$ и гиперболическое в полуплоскости $y < 0$.

Произведем в уравнении (2.4) замену независимых переменных по формулам

$$\xi = \xi(x; y), \quad \eta = \eta(x; y) \quad (\xi, \eta \in C^2),$$

устанавливающим взаимно однозначное соответствие между точками $(\xi; \eta)$ и $(x; y)$ соответствующих областей. Мы будем требовать, чтобы функции $\xi(x; y)$ и $\eta(x; y)$ были непрерывными вместе с их частными производными первого и второго порядков, причем якобиан

$$J = \begin{vmatrix} \xi_x & \xi_y \\ \eta_x & \eta_y \end{vmatrix} \neq 0.$$

Тогда

$$\begin{aligned} u_x &= u_\xi \xi_x + u_\eta \eta_x, & u_y &= u_\xi \xi_y + u_\eta \eta_y, \\ u_{xx} &= (u_x)_x = (u_\xi \xi_x + u_\eta \eta_x)_x = \\ &= (u_\xi \xi_x)_x + (u_\eta \eta_x)_x = (u_\xi)_x \cdot \xi_x + u_\xi \cdot (\xi_x)_x + (u_\eta)_x \cdot \eta_x + u_\eta \cdot (\eta_x)_x = \\ &= ((u_\xi)_\xi \xi_x + (u_\xi)_\eta \eta_x) \xi_x + ((u_\eta)_\xi \xi_x + (u_\eta)_\eta \eta_x) \eta_x + u_\xi \xi_{xx} + u_\eta \eta_{xx} = \\ &= u_{\xi\xi} \xi_x^2 + 2u_{\xi\eta} \xi_x \eta_x + u_{\eta\eta} \eta_x^2 + u_\xi \xi_{xx} + u_\eta \eta_{xx}, \\ u_{xy} &= (u_x)_y = (u_\xi)_y \cdot \xi_x + u_\xi \cdot \xi_{xy} + (u_\eta)_y \cdot \eta_x + u_\eta \cdot \eta_{xy} = \\ &= u_{\xi\xi} \xi_x \xi_y + u_{\xi\eta} (\xi_x \eta_y + \xi_y \eta_x) + u_{\eta\eta} \eta_x \eta_y + u_\xi \xi_{xy} + u_\eta \eta_{xy}, \\ u_{yy} &= u_{\xi\xi} \xi_y^2 + 2u_{\xi\eta} \xi_y \eta_y + u_{\eta\eta} \eta_y^2 + u_\xi \xi_{yy} + u_\eta \eta_{yy}. \end{aligned}$$

Подставляя значения полученных производных в уравнение (2.4) и объединяя члены с одинаковыми производными, получим преобразованное уравнение

$$\alpha_{11} u_{\xi\xi} + 2\alpha_{12} u_{\xi\eta} + \alpha_{22} u_{\eta\eta} + \Phi(u_\xi; u_\eta; u; \xi; \eta) = 0,$$

где

$$\alpha_{11} = a_{11} \xi_x^2 + 2a_{12} \xi_x \xi_y + a_{22} \xi_y^2,$$

а функция Φ не зависит от вторых производных. Заметим, что, т. к. исходное уравнение линейное, то функция Φ имеет вид

$$\Phi(u_\xi; u_\eta; u; \xi; \eta) = \beta_1 u_\xi + \beta_2 u_\eta + \gamma u + \delta,$$

т. е. уравнение остается линейным.

Переменные ξ и η выберем так, чтобы коэффициент a_{11} был равен нулю

$$a_{11}\xi^2 + 2a_{12}\xi_x\xi_y + a_{22}\xi_y^2 = 0 \text{ или } a_{11}\frac{\xi_x^2}{\xi_y^2} + 2a_{12}\frac{\xi_x}{\xi_y} + a_{22} = 0$$

Получили уравнение с частными производными первого порядка, которое можно свести к обыкновенному дифференциальному уравнению первого порядка. Для этого рассмотрим линию уровня (характеристику)

$$\xi(x; y) = C \quad (C - \text{const}).$$

Имеем

$$d(\xi(x; y)) = dC \text{ или } \xi_x dx + \xi_y dy = 0,$$

откуда

$$\frac{\xi_x}{\xi_y} = -\frac{dy}{dx}.$$

Окончательно получаем

$$a_{11}\left(\frac{dy}{dx}\right)^2 - 2a_{12}\frac{dy}{dx} + a_{22} = 0 \text{ или } a_{11}(dy)^2 - 2a_{12}dy dx + a_{22}(dx)^2 = 0. \quad (2.6)$$

Это уравнение называется **уравнением характеристик** для уравнения (2.4). Решая его относительно $\frac{dy}{dx}$, получаем два эквивалентных уравнения

$$\begin{aligned} a_{11} dy - \left(a_{12} + \sqrt{a_{12}^2 - a_{11}a_{22}} \right) dx &= 0, \\ a_{11} dy - \left(a_{12} - \sqrt{a_{12}^2 - a_{11}a_{22}} \right) dx &= 0. \end{aligned} \quad (1.10)$$

Уравнение гиперболического типа

Если уравнение (2.4) относится в области Ω к гиперболическому виду ($a_{12}^2 - a_{11}a_{22} > 0$), то значения $\frac{dy}{dx}$ вещественны и различны. Общие решения $\varphi_1(x; y) = C_1$ и $\varphi_2(x; y) = C_2$ уравнений (2.7)

определяют в области Ω два различных семейства вещественных характеристик. В этом случае через каждую точку M области Ω проходят две характеристики, принадлежащие различным семействам и пересекающиеся под ненулевым углом.

С помощью замены переменных $\xi = \varphi_1(x; y)$, $\eta = \varphi_2(x; y)$ дифференциальное уравнение (2.4) приводится к каноническому виду

$$\frac{\partial^2 u}{\partial \xi \partial \eta} = \Phi \left(\xi; \eta; u; \frac{\partial u}{\partial \xi}; \frac{\partial u}{\partial \eta} \right) \quad (\alpha_{11} = \alpha_{22} = 0). \quad (1.11)$$

Уравнение гиперболического типа можно привести к другому каноническому виду

$$\frac{\partial^2 u}{\partial \xi^2} - \frac{\partial^2 u}{\partial \eta^2} = \Phi \left(\xi; \eta; u; \frac{\partial u}{\partial \xi}; \frac{\partial u}{\partial \eta} \right) \quad (\alpha_{11} = -\alpha_{22}, \alpha_{12} = 0), \quad (1.12)$$

если перейти к новым переменным по формулам

$$\xi = \frac{1}{2}(\varphi_1(x; y) + \varphi_2(x; y)), \quad \eta = \frac{1}{2}(\varphi_1(x; y) - \varphi_2(x; y)).$$

Уравнение параболического типа

В случае если в области Ω уравнение (2.4) является параболическим ($a_{12}^2 - a_{11}a_{22} = 0$), то значения $\frac{dy}{dx}$ вещественны и совпадают. Общее решение (дифференциальные уравнения (3.4) совпадают) $\varphi(x; y) = C$ определяет одно семейство вещественных характеристик. В этом случае замена $\xi = \varphi_1(x; y)$, $\eta = \varphi_2(x; y)$, где $\varphi_2(x; y)$ – произвольная, дважды непрерывно дифференцируемая функция, удовлетворяющая условию (якобиан \mathbf{J} ни в одной точке области Ω не равен нулю).

После замены переменных получаем каноническое уравнение

$$\frac{\partial^2 u}{\partial \eta^2} = \Phi \left(\xi; \eta; u; \frac{\partial u}{\partial \xi}; \frac{\partial u}{\partial \eta} \right) \quad (\alpha_{11} = \alpha_{12} = 0). \quad (1.13)$$

Уравнение эллиптического типа

Если уравнение (2.4) относится к эллиптическому типу ($a_{12}^2 - a_{11}a_{22} < 0$) в области Ω , то значения $\frac{dy}{dx}$ комплексно-сопряжённые. Они определяют два семейства мнимых характеристик. Общие решения уравнений (2.7) имеют вид $\varphi_1(x; y) = C_1$ и $\varphi_2(x; y) = C_2$, где $\varphi_1(x; y)$ и $\varphi_2(x; y)$ – комплексно-сопряжённые функции. Если теперь сделать замену переменных

$$\xi = \frac{1}{2}(\varphi_1(x; y) + \varphi_2(x; y)), \quad \eta = \frac{1}{2i}(\varphi_1(x; y) - \varphi_2(x; y))$$

(ξ и η являются уже вещественными функциями от x и y), то сведём данное эллиптическое уравнение к следующему каноническому виду

$$\frac{\partial^2 u}{\partial \xi^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial \eta^2} = \Phi \left(\xi; \eta; u; \frac{\partial u}{\partial \xi}; \frac{\partial u}{\partial \eta} \right) \quad (\alpha_{11} = \alpha_{22}, \alpha_{12} = 0). \quad (1.14)$$

Здесь Φ – некоторая функция, которая зависит от искомой функции u , ее первых производных u_ξ , u_η и независимых переменных ξ , η . Вид функций Φ определяется исходным уравнением (2.4).

В некоторых случаях каноническая форма уравнения позволяет найти общее решение исходного уравнения.

Мы ограничимся рассмотрением линейных дифференциальных уравнений 2-го порядка. К таким уравнениям приводит большое количество различных гидрометеорологических задач.

Так, колебательные процессы различной природы описываются уравнениями гиперболического типа. Простейшим из таких уравнений является уравнение колебания струны (одномерное волновое уравнение):

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = a^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}, \quad u = u(t; x). \quad (1.15)$$

Здесь x – пространственная координата, t – время, $a^2 = \frac{T}{\rho}$, где T – натяжение струны, ρ – ее линейная плотность.

Процессы теплопроводности и диффузии приводят к уравнениям параболического типа. В одномерном случае простейшее уравнение теплопроводности имеет вид

$$\frac{\partial u}{\partial t} = a^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}, \quad u = u(t; x). \quad (1.16)$$

Здесь $a^2 = \frac{k}{c\rho}$, где ρ – плотность среды, c – удельная теплоемкость, k – коэффициент теплопроводности.

Наконец, установившиеся процессы, когда искомая функция не зависит от времени, определяются уравнениями эллиптического типа, типичным представителем которых является уравнение Лапласа

$$\Delta u \equiv \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = 0, \quad u = u(x; y). \quad (1.17)$$

1.4 Постановка основных задач для линейных дифференциальных уравнений второго порядка

Для полного описания того или иного физического процесса мало иметь только дифференциальное уравнение процесса, надо еще задать начальное состояние этого процесса (*начальные условия*) и режим на границе $\partial\Omega$ той области Ω , в которой процесс происходит (*граничные условия*). Это обусловлено неединственностью решения дифференциальных уравнений.

Начальные условия в случае нестационарных процессов, изучаемых во всем пространстве, задают значения искомой функции или её производных во всей рассматриваемой области в начальный момент времени.

Так в задаче о распространении тепла может быть задано распределение температур $u(t; M)$ в области $\Omega \subset R^n$ в начальный момент времени

$$u(t_0; M) = \varphi(M) \quad \forall M \in \Omega \subset R.$$

В задаче о малых поперечных колебаниях мембраны могут быть известны отклонения $u(t; M)$ точек M мембраны от положения равновесия в начальный момент времени и их начальная скорость

$$u(t_0; M) = \varphi(M), u_t(t_0; M) = \varphi_1(M) \quad \forall M \in \Omega \subset R^2.$$

В задачах о гидрометеорологических процессах в ограниченных областях могут быть известны значения искомой функции, её производных или соотношения между ними на границе области в любой момент времени. Такие условия (как было отмечено) называются **граничными** или **краевыми**. Краевое условие **линейное**, если искомая функция, её производные входят в него линейно.

Пусть $\partial\Omega$ – граница области $\Omega \subset R^n$. На практике часто приходят к следующим трем видам линейных краевых условий на границе $\partial\Omega$:

1) первого рода

$$u|_{\partial\Omega} = \varphi,$$

2) второго рода

$$\frac{\partial u}{\partial n}|_{\partial\Omega} = \varphi$$

3) третьего рода

$$\left(\frac{\partial u}{\partial n} + \sigma u \right) |_{\partial\Omega} = \varphi, \quad \sigma > 0.$$

При рассмотрении конкретных гидрометеорологических процессов могут возникать задачи со смешанными краевыми условиями, когда на части границы задается одно краевое условие, а на остальной части – другое краевое условие.

Различают три основных типа задач для дифференциальных уравнений с частными производными (число независимых переменных равно n):

1. **задача Коши** для уравнений гиперболического и параболического типов: задаются начальные условия, область Ω совпадает со всем пространством R^n , граничные условия отсутствуют;

2. **краевая задача** для уравнений эллиптического типа: задаются граничные условия на границе $\partial\Omega$ области Ω , начальные условия отсутствуют;
3. **смешанная задача** для уравнений гиперболического типа и параболического типа: задаются начальные и граничные условия, ($\Omega \neq R^n$).

Рассмотрим постановку задач для уравнения теплопроводности, волнового уравнения, уравнения Лапласа и Пуассона.

Задача Коши (начальная задача)

Задача Коши для уравнения теплопроводности

$$\begin{aligned} u_t &= a^2 u_{xx}, & t > 0, & -\infty < x < \infty, \\ u(0; x) &= \varphi(x), & -\infty < x < \infty. \end{aligned}$$

Задача Коши для волнового уравнения

$$\begin{aligned} u_{tt} &= a^2 u_{xx}, & t > 0, & -\infty < x < \infty, \\ u(0; x) &= \varphi(x), & u_t(0; x) &= \varphi_1(x), & -\infty < x < \infty. \end{aligned}$$

Смешанные задачи (начально-краевые задачи)

Первая (соответственно вторая или третья) смешанная задача для одномерного уравнения теплопроводности

$$\begin{aligned} u_t &= a^2 u_{xx}, & t > 0, & a < x < b, \\ u(0; x) &= \varphi(x), & a \leq x \leq \infty, \\ u(t; a) &= \psi_a(t), & u(b; t) &= \psi_b(t), & t \geq 0. \end{aligned}$$

Первая (соответственно вторая или третья) смешанная задача для одномерного уравнения теплопроводности

$$\begin{aligned} u_{tt} &= a^2 u_{xx}, & t > 0, & a < x < b, \\ u(0; x) &= \varphi(x), & u_t(0; x) &= \varphi_1(x), & a \leq x \leq \infty, \\ u(t; a) &= \psi_a(t), & u(b; t) &= \psi_b(t), & t \geq 0. \end{aligned}$$

Краевые задачи

Краевая задача с граничными условиями первого рода (задача Дирихле) для уравнения Лапласа (Пуассона) ставится так

Требуется найти решение уравнения $\Delta u = 0$ ($\Delta u = f$) в некоторой области пространства (плоскости), принимающее на границе заданные значения. Математическая модель явления

$$\begin{aligned}\Delta u(M) &= 0 \quad (\Delta u(M) = f), \quad M \in \Omega, \\ u(M)|_{\partial\Omega} &= \varphi(M).\end{aligned}$$

Краевая задача с граничными условиями второго рода (задача Неймана) для уравнения Лапласа (Пуассона) ставится так

Требуется найти решение уравнения $\Delta u = 0$ ($\Delta u = f$) в некоторой области пространства (плоскости) на границе которой задана внешняя нормальная производная $\frac{\partial u}{\partial n}$ (пропорциональная втекающему потоку тепла, вещества). Эта общая задача о нахождении потенциала скорости при стационарном движении несжимаемой жидкости, и для стационарной теплопроводности, если на границе задан поток, записывается так

$$\begin{aligned}\Delta u(M) &= 0 \quad (\Delta u(M) = f), \quad M \in \Omega, \\ \frac{\partial u}{\partial n}(M)|_{\partial\Omega} &= \varphi(M).\end{aligned}$$

Краевая задача с граничными условиями третьего рода (задача Робэна) для уравнения Пуассона ставится так

Требуется найти решение $u(M)$ уравнения в некоторой области Ω пространства (плоскости), удовлетворяющее на границе $\partial\Omega$ условию $\left(\frac{\partial u}{\partial n} + \sigma u\right)|_{\partial\Omega} = \varphi$, $\sigma > 0$, где σ и φ – заданные функции на границе $\partial\Omega$. Эта задача записывается так

$$\begin{aligned}\Delta u(M) &= f, \quad M \in \Omega, \\ \frac{\partial u}{\partial n}(M) + \sigma u|_{\partial\Omega} &= \varphi(M).\end{aligned}$$

1.5 Задача Штурма-Лиувилля.

Собственные функции и собственные значения. Их основные свойства

При решении задач математической физики методом Фурье (разделения переменных) часто приходится встречаться со следующей задачей Штурма-Лиувилля о собственных значениях и собственных функциях.

Рассматривается краевая задача

$$\frac{d}{dx} \left(p(x) \frac{dy}{dx} \right) - q(x) y + \lambda \rho(x) y = 0, \quad (1.18)$$

$$\alpha_1 y(a) + \alpha_2 y'(a) = 0, \quad \beta_1 y(b) + \beta_2 y'(b) = 0. \quad (1.19)$$

Здесь $p(x)$, $p'(x)$, $q(x)$ и $\rho(x)$ определены и непрерывны $\forall x \in [a; b]$, $p(x) > 0$, $q(x) \geq 0$, $\rho(x) > 0$, параметры α_1 , α_2 , β_1 , β_2 удовлетворяют условиям $\alpha_1^2 + \alpha_2^2 \neq 0$, $\beta_1^2 + \beta_2^2 \neq 0$.

Требуется найти такие значения параметра λ , при которых существуют отличные от тождественного нуля (нетривиальные) решения дифференциального уравнения (3.1), удовлетворяющие краевым условиям (3.2).

Определение. Те значения параметра λ , при которых существуют нетривиальные решения задачи (3.1) – (3.2), называются собственными значениями (с.з.) краевой задачи (3.1) – (3.2), а соответствующие им нетривиальные решения – собственными функциями (с.ф.) краевой задачи (3.1) – (3.2).

Если $y(a) = 0$, $y(b) = 0$ ($\alpha_2 = \beta_2 = 0$), то условия (3.2) называются **краевыми (граничными) условиями первого типа**.

Если $y'(a) = 0$, $y'(b) = 0$ ($\alpha_1 = \beta_1 = 0$), то условия (3.2) называются **краевыми (граничными) условиями второго типа**.

Краевые условия третьего типа представлены в виде (3.2).

Собственные значения и собственные функции краевой задачи Штурма-Лиувилля обладают следующими свойствами.

1. Существует бесконечное множество с.з. $\lambda_1 < \lambda_2 < \dots < \lambda_n < \dots$, $\lambda_n \rightarrow \infty$ при $n \rightarrow \infty$, которым соответствуют с.ф. $y_1(x), y_2(x), \dots, y_n(x), \dots$
2. Если $y(x)$ есть собственная функция, отвечающая собственному значению λ , то и $Cy(x)$ (C – константа) есть собственная функция, отвечающая тому же собственному значению.
3. Если $y_1(x)$ и $y_2(x)$ – собственные функции, отвечающие собственному значению λ , то и любая линейная комбинация $C_1 y_1(x) + C_2 y_2(x)$ есть собственная функция, отвечающая тому же λ .
4. Собственные функции $y_n(x)$ и $y_m(x)$, отвечающие различным собственным значениям λ_n и λ_m ($\lambda_n \neq \lambda_m$), ортогональны на отрезке $[a; b]$ с весом $\rho(x)$, т. е.

$$\int_a^b \rho(x) y_n(x) y_m(x) dx = 0, \quad n \neq m.$$

5. Все собственные значения задачи (3.1) – (3.2) **вещественны**.
6. Все собственные значения задачи (3.1) – (3.2) **неотрицательны**.

Замечание. Для первой и третьей краевых задач все собственные значения **положительны**. Для второй краевой задачи $\lambda = 0$ является собственным значением, а $y(x)$ – отвечающей ему собственной функцией.

Теорема 5 (Стеклов). *Всякая функция $f(x)$, удовлетворяющая краевым условиям (3.2) и имеющая непрерывную первую производную и кусочно-непрерывную вторую производную, разлагается в абсолютно и равномерно сходящийся ряд Фурье по собственным функциям $y_n(x)$:*

$$f(x) = \sum_{n=1}^{\infty} C_n y_n(x), \quad C_n = \frac{\int_a^b \rho(x) f(x) y_n(x) dx}{\int_a^b \rho(x) y_n^2(x) dx}.$$

Пример 4. Найти в указанной области отличные от тождественного нуля решения $y = y(x)$ дифференциального уравнения, удовлетворяющие заданным краевым условиям:

$$\begin{cases} y'' + \lambda y = 0, & 1 \leq x \leq 2, \\ y(1) = 0, & y'(2) = 0. \end{cases}$$

Здесь $p(x) = 1$, $q(x) = 0$, $\rho(x) = 1$. Сделав замену переменной $t = x - 1$, получим

$$\begin{cases} y''_{tt} + \lambda y(t) = 0, & 0 \leq t \leq 1, \\ y(0) = 0, & y'_t(1) = 0. \end{cases}$$

Это – третья краевая задача ($\alpha_1 = 1$, $\alpha_2 = 0$, $\beta_1 = 0$, $\beta_2 = 1$). Все ее с.з. вещественны и положительны ($\lambda_n \in R, \lambda_n > 0$).

Найдём общее решение уравнения

$$y''_{tt} + \lambda y(t) = 0.$$

Соответствующее характеристическое уравнение имеет вид

$$k^2 + \lambda = 0,$$

откуда

$$k_1 = -i\sqrt{\lambda}, \quad k_2 = i\sqrt{\lambda}.$$

Поэтому общее решение уравнения можно записать в виде

$$y(t) = A \cos(\sqrt{\lambda} t) + B \sin(\sqrt{\lambda} t).$$

Найдём решение, удовлетворяющее краевым условиям. Из граничного условия на левом конце при $\underline{t = 0}$ находим

$$y(0) = A \cos(\sqrt{\lambda} \cdot 0) + B \sin(\sqrt{\lambda} \cdot 0) \Leftrightarrow A = 0.$$

Следовательно,

$$y(t) = B \sin(\sqrt{\lambda} t).$$

и $B \neq 0$ (поскольку ищем нетривиальное решение $y(t) \neq 0$).

Из граничного условия на правом конце при $\underline{\ell = 1}$ находим:

$$y'_t(t) = B \sqrt{\lambda} \cos \sqrt{\lambda} t \Rightarrow$$

$$y'(1) = B \sqrt{\lambda} \cos (\sqrt{\lambda} \cdot 1) \Rightarrow 0 = B \sqrt{\lambda} \cos (\sqrt{\lambda}) \Rightarrow \begin{cases} B = 0, \\ \lambda = 0, \\ \cos (\sqrt{\lambda}) = 0. \end{cases}$$

Следовательно,
 $\cos (\sqrt{\lambda}) = 0$, т. к. $B \neq 0$, $\lambda > 0$
откуда

$$\sqrt{\lambda} = \frac{\pi}{2} + n \pi, \quad (n = 0, 1, 2, \dots).$$

Собственные значения равны

$$\lambda_n = \left(\frac{\pi}{2} + n \pi \right)^2, \quad (n = 0, 1, 2, \dots)..$$

Соответствующие им собственные функции суть

$$y_n(t) = \sin \left(\frac{\pi}{2} + n \pi \right) t, \quad (n = 0, 1, 2, \dots)$$

или, возвращаясь к переменной x , имеем

$$y_n(x) = \sin \left(\left(\frac{\pi}{2} + n \pi \right) (x - 1) \right), \quad (n = 0, 1, 2, \dots).$$

Таким образом,

$\frac{\pi^2}{4}, \frac{9\pi^2}{4}, \frac{25\pi^2}{4}, \dots, \left(\frac{\pi}{2} + n \pi \right)^2, \dots$ – собственные значения,

$\sin \left(\frac{\pi}{2}(x - 1) \right), \sin \left(\frac{3\pi}{2}(x - 1) \right), \sin \left(\frac{5\pi}{2}(x - 1) \right), \dots$ – соб-

ственные функции

данной задачи Штурма-Лиувилля.

Глава 2

УРАВНЕНИЯ ПАРАБОЛИЧЕСКОГО ТИПА

Уравнения с частными производными параболического типа возникают при изучении процессов теплопроводности и диффузии.

2.1 Уравнение теплопроводности

Задача теплопроводности для тела (стержня), температура которого зависит только от одной из координат x и времени t , а поток тепловой энергии направлен вдоль оси Ox , приводит к уравнению

$$c\rho \frac{\partial u}{\partial t} = \frac{\partial}{\partial x} \left(k \frac{\partial u}{\partial x} \right) + f_1(x; t).$$

Здесь $u = u(x; t)$ – температура, является искомой функцией, k – теплопроводность, c – теплоемкость, ρ – плотность, $f_1(x; t)$ – мощность тепловых источников, распределенных в теле. Если k и c зависят от температуры, то уравнение нелинейное.

Важнейший частный случай, когда коэффициенты c , k , ρ постоянны:

$$\frac{\partial u}{\partial t} = a^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + f(x; t),$$

где

$$a^2 = \frac{k}{c\rho}, \quad f(x; t) = \frac{1}{c\rho} f_1(x; t).$$

При отсутствии тепловых источников получаем однородное уравнение

$$\frac{\partial u}{\partial t} = a^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}.$$

Матрица старших коэффициентов этого уравнения

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & -a^2 \end{pmatrix}.$$

Уравнение характеристических чисел

$$\begin{vmatrix} -\lambda & 0 \\ 0 & -a^2 - \lambda \end{vmatrix} = 0.$$

Откуда характеристическое число $\lambda = 0$. Т. е. действительно, уравнение параболического типа. Дифференциальное уравнение характеристик имеет вид $\frac{dt}{dx} = 0$, это уравнение имеет единственное семейство характеристик $t = const$, представляющих собой прямые, параллельные оси x (перпендикулярные оси t).

Для полного описания процесса распространения тепла необходимо задать начальное распределение температуры $u(x; t)$ в среде (начальное условие) и режим на границе этой среды (граничные условия).

2.2 Распространение тепла в конечном стержне

Если стержень имеет конечную длину и занимает отрезок $a \leq x \leq b$ оси Ox , то для постановки задачи о распространении тепла в

таким стержне помимо уравнения

$$\frac{\partial u}{\partial t} = a^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + f(x; t)$$

и начального условия

$$u \Big|_{t=0} = \varphi(x)$$

необходимо задать еще температурный режим на концах стержня $x = a$ и $x = b$, т. е. задать граничные условия. Граничные условия могут быть различными в зависимости от температурного режима на концах стержня. Рассматривают три основных типа граничных условий.

1. На концах стержня задана температура

$$u(a; t) = \psi_1(t), \quad u(b; t) = \psi_2(t),$$

где $\psi_1(t)$, $\psi_2(t)$ — функции, заданные для отрезка времени $0 \leq t \leq T$, в течение которого изучается процесс.

2. На концах стержня заданы значения производной

$$\frac{\partial u}{\partial x} \Big|_{x=a} = \psi_1(t), \quad \frac{\partial u}{\partial x} \Big|_{x=b} = \psi_2(t).$$

Эти условия возникают, если заданы тепловые потоки, проходящие через торцевые сечения стержня, которые пропорциональны частной производной по x . Если функция $\psi_1(t)$ (или $\psi_2(t)$) тождественно равна нулю, то говорят, что соответствующий конец стержня теплоизолирован.

3. На концах стержня происходит теплообмен с окружающей средой, имеющей заданную температуру, являющейся известной функцией от времени

$$\frac{\partial u}{\partial x} \Big|_{x=a} = h(u(a; t) - \psi_1(t)), \quad \frac{\partial u}{\partial x} \Big|_{x=b} = -h(u(b; t) - \psi_2(t)),$$

Перечисленные основные задачи далеко не исчерпывают возможных краевых задач для уравнения

$$u_t = a^2 u_{xx} + f(x; t).$$

Например, на разных концах стержня могут задаваться условия разных типов. Мы ограничимся рассмотрением первой смешанной задачи для уравнения теплопроводности.

Задача ставится так: найти решение $u(x; t)$ уравнения

$$\frac{\partial u}{\partial t} = a^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + f(x; t) \quad (2.1)$$

в области $0 < x < \ell$, $t > 0$, $u(x; t) \in C^2\{0 < x < \ell, t > 0\}$, удовлетворяющее начальному условию

$$u \Big|_{t=+0} = \varphi(x), \quad 0 \leq x \leq \ell, \quad (2.2)$$

и граничным условиям

$$u \Big|_{x=0} = \psi_1(t), \quad u \Big|_{x=\ell} = \psi_2(t), \quad t \geq 0. \quad (2.3)$$

Считаем, что функция $u(x; t)$ непрерывна в замкнутой области $\Omega = \{0 \leq x \leq \ell, 0 \leq t \leq T\}$ (рис. 2.1), для чего необходимо, чтобы функции $\varphi(x)$, $\psi_1(t)$, $\psi_2(t)$ были непрерывными и выполнялись условия согласования $\varphi(0) = \psi_1(0)$, $\varphi(\ell) = \psi_2(0)$.

Замечание. Функция $u(x; t)$ ищется только для $0 < x < \ell$ и $t > 0$ (но не при $t = 0$, $x = 0$ и $t = 0$, $x = \ell$, где значения функции $u(x; t)$ заранее задаются начальными и граничными условиями).

Принцип максимума для уравнения теплопроводности

Теорема 6. *Если функция $u(x; t) \in C(\Omega)$, удовлетворяет уравнению теплопроводности*

$$\frac{\partial u}{\partial t} = a^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}$$

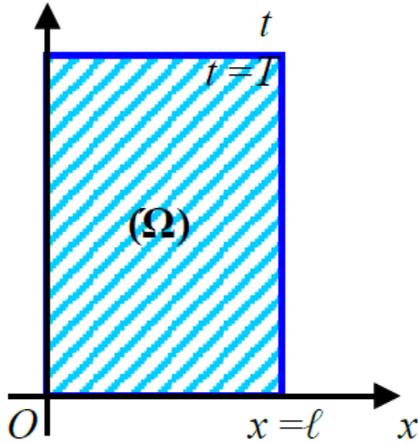


Рис. 2.1: замкнутая область Ω

в точках области $\{0 < x < \ell, 0 < t \leq T\}$, то максимальное и минимальное значения функции $u(x; t)$ достигаются или в начальный момент времени $t = 0$, или в точках границы на отрезках $x = 0$ или $x = \ell$.

Физический смысл этой теоремы очевиден: если температура тела не превосходит некоторого значения M в граничных точках или в начальный момент, то внутри тела (источники отсутствуют!) не может возникнуть температура, большая M .

Как следствия из принципа максимального значения вытекают теоремы.

Теорема 7 (единственности). *Решение задачи (2.1) – (2.3) в прямоугольнике $\{0 < x < \ell, 0 < t \leq T\}$ единственно.*

Теорема 8. *Решение задачи (2.1) – (2.3) непрерывно зависит от начальных и граничных функций.*

2.3 Метод разделения переменных (Фурье) решения смешанной задачи для однородного уравнения с однородными краевыми условиями

Рассмотрим основные идеи метода.

На *первом этапе* отыскание множества решений сводят к решению системы более простых краевых и начальных задач для функций меньшего числа переменных, представляя решение в виде произведения функции только времени t на функцию только пространственной переменной x .

Линейная комбинация решений однородного уравнения, удовлетворяющего нулевым краевым условиям, есть также решение данного уравнения, удовлетворяющее нулевым краевым условиям. На *втором этапе* из найденного бесчисленного множества таких решений конструируют решение, удовлетворяющее и начальным условиям.

Решение одномерного уравнения теплопроводности методом Фурье

Займемся решением первой смешанной задачи для уравнения теплопроводности: найти решение $u(x; t)$ уравнения

$$\frac{\partial u}{\partial t} = a^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + f(x; t), \quad t > 0, \quad 0 < x < \ell, \quad (2.4)$$

удовлетворяющее начальному условию

$$u \Big|_{t=0} = \varphi(x), \quad 0 \leq x \leq \ell, \quad (2.5)$$

и граничным условиям

$$u \Big|_{x=0} = \psi_1(t), \quad u \Big|_{x=\ell} = \psi_2(t), \quad t \geq 0 \quad (2.6)$$

1. Начнем с *простейшей задачи*: найти решение $u(x; t)$ однородного уравнения

$$\frac{\partial u}{\partial t} = a^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} \quad (2.7)$$

удовлетворяющее начальному условию

$$u \Big|_{t=0} = \varphi(x) \quad (2.8)$$

и нулевым (однородным) граничным условиям

$$u \Big|_{x=0} = 0, \quad u \Big|_{x=\ell} = 0 \quad (2.9)$$

Будем искать нетривиальные решения уравнения (2.7), удовлетворяющие граничным условиям (2.9), в виде произведения двух функций,

$$u(x; t) = T(t)X(x), \quad (2.10)$$

где $X(x)$ – функция только переменной x , $T(t)$ – функция только переменной t . Тогда

$$u_t = X(x)T'(t)$$

и

$$u_{xx} = X''(x)T(t).$$

Подставив эти равенства в уравнение (2.7) имеем:

$$T'(t)X(x) = a^2T(t)X''(x).$$

Разделив это равенство на $a^2T(t)X(x)$, получим:

$$\frac{T'(t)}{a^2T(t)} = \frac{X''(x)}{X(x)}. \quad (2.11)$$

В левой части имеем функцию от времени t , а в правой – функцию от координаты x .

Такое равенство возможно тогда и только тогда, когда обе эти функции равны одной и той же постоянной, которую обозначим через $(-\lambda)$.

Таким образом, уравнение (2.11) распадается на два обыкновенных дифференциальных уравнения

$$T'(t) + a^2\lambda T(t) = 0, \quad (2.12)$$

$$X''(x) + \lambda X(x) = 0. \quad (2.13)$$

Чтобы получить нетривиальные решения $u(x; t)$ вида (2.10), удовлетворяющие граничным условиям (2.9), необходимо найти нетривиальные решения уравнения (2.15), удовлетворяющие граничным условиям

$$X(0) = 0, \quad X(\ell) = 0. \quad (2.14)$$

Таким образом, для определения функции $X(x)$ мы приходим к задаче на собственные значения: найти те значения параметра λ , при которых существуют нетривиальные решения задачи

$$X''(x) + \lambda X(x) = 0, \quad (2.15)$$

$$X(0) = 0, \quad X(\ell) = 0. \quad (2.16)$$

Это – первая краевая задача. Все ее собственные значения **положительны**. Поэтому общее решение уравнения (2.15) можно записать в виде (т. к. характеристическое уравнение $k^2 + \lambda = 0 \Leftrightarrow k_1 = i\sqrt{\lambda} \vee k_2 = -i\sqrt{\lambda}$)

$$X(x) = A \cos(\sqrt{\lambda}x) + B \sin(\sqrt{\lambda}x).$$

Из граничного условия на левом конце находим $A = 0$. Следовательно,

$$X(x) = B \sin(\sqrt{\lambda}x) \text{ и } B \neq 0.$$

Из граничного условия на правом конце находим $B \sin(\sqrt{\lambda}\ell) = 0$. Следовательно,

$$\sin(\sqrt{\lambda}\ell) = 0,$$

откуда

$$\sqrt{\lambda}\ell = n\pi$$

и

$$\lambda_n = \frac{n^2\pi^2}{\ell^2} \quad (n = 1, 2, 3, \dots)$$

Таковы собственные значения. Соответствующие им собственные функции суть

$$X_n(x) = \sin \frac{n\pi}{\ell}x$$

Что касается уравнения первого порядка (2.12), то оно решается элементарно. Запишем его в виде:

$$\frac{dT}{dt} = -\lambda a^2 T$$

и разделим переменные:

$$\frac{dT}{T} = -\lambda a^2 dt.$$

Интегрируя, находим:

$$\ln T = -\lambda a^2 t + \ln C,$$

где C – постоянная интегрирования. Произведя далее потенцирование, получим выражение для функции $T(t)$

$$T(t) = C e^{-\lambda a^2 t}.$$

Для каждого $\lambda = \lambda_n$ находим соответствующие функции $T_n(t)$:

$$T_n(t) = C_n e^{-\lambda_n a^2 t} = C_n e^{-\left(\frac{n \pi a}{\ell}\right)^2 t} \quad (n = 0, 1, 2, \dots)$$

(C_n – произвольные постоянные величины). Функции

$$u_n(x; t) = C_n e^{-\left(\frac{n \pi a}{\ell}\right)^2 t} \sin \frac{n \pi}{\ell} x \quad (n = 1, 2, \dots)$$

удовлетворяют уравнению (2.7) и граничным условиям (2.9).

Так как любая комбинация частных решений дифференциального уравнения также удовлетворяет ему, то образуем формальный ряд

$$u(x; t) = \sum_{n=1}^{\infty} C_n e^{-\left(\frac{n \pi a}{\ell}\right)^2 t} \sin \frac{n \pi}{\ell} x. \quad (2.17)$$

Потребовав, чтобы функция $u(x; t)$, определяемая формулой (2.17), удовлетворяла начальному условию $u(x; 0) = \varphi(x)$, получим

$$\varphi(x) = \sum_{n=1}^{\infty} C_n \sin \frac{n\pi}{\ell} x \quad (2.18)$$

Ряд (2.18) представляет собой разложение заданной функции $\varphi(x)$ в ряд Фурье по собственным функциям в интервале $(0; \ell)$. Коэффициенты C_n разложения определяются по известным формулам (см. теорему В. А. Стеклова)

$$C_n = \frac{2}{\ell} \int_0^{\ell} \varphi(x) \sin \frac{n\pi}{\ell} x dx \quad (n = 1, 2, \dots). \quad (2.19)$$

Предположим, что $\varphi(x) \in C^2[0; \ell]$ и $\varphi(0) = \varphi(\ell) = 0$. Тогда ряд (2.18) с коэффициентами, определяемыми по формулам (2.19), будет сходиться к функции $\varphi(x)$ абсолютно и равномерно. Так как

$$0 < e^{-\left(\frac{n\pi a}{\ell}\right)^2 t} \leq 1$$

при $t \geq 0$, то ряд (2.17) при $t \geq 0$ также сходится абсолютно и равномерно. Поэтому функция $u(x; t)$ — сумма ряда (2.17) — непрерывна в области $0 < x < \ell$, $t > 0$ и удовлетворяет начальному и граничному условиям.

Остается показать, что функция $u(x; t)$ удовлетворяет уравнению (2.7) в области $0 < x < \ell$, $t > 0$. Для этого достаточно показать, что ряды, полученные из (2.17) почленным дифференцированием по t один раз и почленным дифференцированием по x два раза, также абсолютно и равномерно сходятся при $0 < x < \ell$, $t > 0$. Но это следует из того, что при любом $t > 0$

$$0 < \frac{n^2 \pi^2 a^2}{\ell^2} e^{-\left(\frac{n\pi a}{\ell}\right)^2 t} < 1, \quad 0 < \frac{n^2 \pi^2}{\ell^2} e^{-\left(\frac{n\pi a}{\ell}\right)^2 t} < 1,$$

если n достаточно велико.

2. Рассмотрим теперь следующую задачу: найти решение $u(x; t)$ неоднородного уравнения

$$\frac{\partial u}{\partial t} = a^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + f(x; t), \quad t > 0, \quad 0 < x < \ell \quad (2.20)$$

удовлетворяющее начальному условию

$$u \Big|_{t=0} = \varphi(x), \quad 0 \leq x \leq \ell \quad (2.21)$$

и однородным граничным условиям

$$u \Big|_{x=0} = 0, \quad u \Big|_{x=\ell} = 0, \quad t \geq 0 \quad (2.22)$$

предположим, что функция $f(x; t)$ непрерывна, имеет непрерывную производную $\frac{\partial f}{\partial x}$ и при всех значениях $t > 0$ выполняется условие $f(0; t) = f(\ell; t) = 0$.

Решение задачи (2.20) – (2.22) будем искать в виде

$$u(x; t) = v(x; t) + w(x; t) \quad (2.23)$$

где $v(x; t)$ определим как решение задачи

$$\frac{\partial v}{\partial t} = a^2 \frac{\partial^2 v}{\partial x^2} + f(x; t), \quad (2.24)$$

$$v \Big|_{t=0} = 0, \quad (2.25)$$

$$v \Big|_{x=0} = 0, \quad v \Big|_{x=\ell} = 0, \quad (2.26)$$

а функцию $w(x; t)$ – как решение задачи

$$\frac{\partial w}{\partial t} = a^2 \frac{\partial^2 w}{\partial x^2}, \quad (2.27)$$

$$w \Big|_{t=0} = \varphi(x), \quad (2.28)$$

$$w \Big|_{x=0} = w \Big|_{x=\ell} = 0. \quad (2.29)$$

Задача (2.27) – (2.29) рассмотрена в пункте 1. Будем искать решение $v(x; t)$ задачи (2.24) – (2.26) в виде ряда

$$v(x; t) = \sum_{n=1}^{\infty} T_n(t) \sin \frac{n\pi}{\ell} x \quad (2.30)$$

по собственным функциям $\left\{ \sin \frac{n\pi}{\ell} x \right\}$ краевой задачи

$$X''(x) + \lambda X(x) = 0, \quad X(0) = X(\ell) = 0.$$

Подставляя $v(x; t)$ в виде (2.30) в уравнение (2.24), получим

$$\sum_{n=1}^{\infty} \left(T_n'(t) + \frac{n^2 \pi^2 a^2}{\ell^2} T_n(t) \right) \sin \frac{n\pi}{\ell} x = f(x; t). \quad (2.31)$$

Разложим функцию $f(x; t)$ в ряд Фурье по синусам,

$$f(x; t) = \sum_{n=1}^{\infty} f_n(t) \sin \frac{n\pi}{\ell} x, \quad (2.32)$$

где

$$f_n(t) = \frac{2}{\ell} \int_0^{\ell} f(\xi; t) \sin \frac{n\pi}{\ell} \xi d\xi, \quad (2.33)$$

Сравнивая два разложения (2.31) и (2.32) функции $f(x; t)$ в ряд Фурье, получаем

$$T_n'(t) + \left(\frac{n\pi a}{\ell} \right)^2 T_n(t) = f_n(t) \quad (n = 1, 2, \dots). \quad (2.34)$$

Пользуясь начальным условием для $v(x; t)$,

$$v(x; t) = 0 = \sum_{n=1}^{\infty} T_n(0) \sin \frac{n\pi}{\ell} x, \quad 0 \leq x \leq \ell,$$

находим, что

$$T_n(0) = 0 \quad (n = 1, 2, \dots). \quad (2.35)$$

Решения уравнений (2.34) при начальных условиях (2.35) имеют вид:

$$T_n(t) = \int_0^t f_n(\tau) e^{-\left(\frac{n\pi a}{\ell}\right)^2 (t-\tau)} d\tau \quad (n = 1, 2, \dots).$$

Подставляя найденные выражения для $T_n(t)$ в ряд (2.30), получим решение $v(x; t)$ задачи (2.24) – (2.26)

$$v(x; t) = \sum_{n=1}^{\infty} \left(\int_0^t f_n(\tau) e^{-\left(\frac{n\pi a}{\ell}\right)^2 (t-\tau)} d\tau \right) \sin \frac{n\pi}{\ell} x \quad (2.36)$$

Функция $u(x; t) = w(x; t) + v(x; t)$ будет решением исходной задачи (2.20) – (2.22).

3. Рассмотрим задачу: найти в области $\{0 < x < \ell, t > 0\}$ решение $u(x; t)$ уравнения

$$\frac{\partial u}{\partial t} = a^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + f(x; t) \quad (2.37)$$

при начальном условии

$$u \Big|_{t=0} = \varphi(x) \quad (2.38)$$

и при неоднородных граничных условиях

$$u \Big|_{x=0} = \psi_1(t), \quad u \Big|_{x=\ell} = \psi_2(t) \quad (2.39)$$

Непосредственно метод Фурье неприменим из-за неоднородности условий (2.39).

Введем новую неизвестную функцию $v(x; t)$, положив

$$u(x; t) = v(x; t) + w(x; t)$$

где

$$w(x; t) = \psi_1(t) + (\psi_2(t) - \psi_1(t)) \frac{x}{\ell}.$$

Тогда решение задачи (2.37) – (2.39) сведется к решению задачи (2.20) – (2.22) для функции $v(x; t)$.

Решение одномерного уравнения теплопроводности методом Фурье.

Решение задачи

$$\begin{aligned}u_{tt} &= a^2 u_{xx}, & t > 0, \quad a < x < b, \\u(0; x) &= \varphi(x), \quad u_t(0; x) = \varphi_1(x), \quad a \leq x \leq \infty, \\u(t; a) &= \psi_a(t), \quad u(t; b) = \psi_b(t), \quad t \geq 0.\end{aligned}$$

на отрезке $[0; l]$ с однородными граничными условиями ($\psi_a(t) = \psi_b(t) = 0$) может быть представлено как сумма бесконечного ряда:

$$u(x; t) = \sum_{n=1}^{\infty} a_n e^{-\left(\frac{n\pi a}{l}\right)^2 t} \sin \frac{n\pi x}{l}, \quad (2.40)$$

где

$$a_n = \frac{2}{l} \int_0^l \varphi(x) \sin \frac{n\pi x}{l} dx, \quad n \in \mathbb{N}. \quad (2.41)$$

2.4 Задача Коши для уравнения теплопроводности

Рассмотрим однородное уравнение теплопроводности,

$$\frac{\partial u}{\partial t} = a^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}$$

соответствующий случаю $f(x; t) \equiv 0$, т. е. отсутствию источников.

Задача Коши ставится так: найти функцию $u(x; t)$, удовлетворяющую уравнению

$$\frac{\partial u}{\partial t} = a^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}, \quad t > 0, \quad -\infty < x < +\infty, \quad (2.42)$$

и начальному условию

$$u \Big|_{t=0} = \varphi(x), \quad -\infty < x < +\infty. \quad (2.43)$$

Физический смысл задачи состоит в том, чтобы определить температуру однородного бесконечного стержня в любой момент времени $t > 0$ по известной его температуре $\varphi(x)$ в момент времени $t = 0$. Считается, что боковая поверхность стержня теплоизолирована, так что через нее тепло из стержня не уходит.

Требования, которым надо подчинить заданную функцию $\varphi(x)$, укажем в процессе решения задачи.

Как и ранее, будем использовать метод разделения переменных:

$$u(x; t) = X(x)T(t);$$

$$\frac{X''(x)}{X(x)} \equiv a^2 \frac{T'(t)}{T(t)} = -\lambda,$$

$$X''(x) + \lambda X(x) = 0, \quad T'(t) + \lambda a^2 T(t) = 0$$

В ранее разобранный задаче для определения функции $X(x)$ кроме дифференциального уравнения имели еще граничные условия. Именно вследствие этого мы и получали задачу Штурма-Лиувилля, а из нее – хотя и бесконечное, но дискретное множество значений λ , при которых существовали ненулевые функции $X(x)$. Теперь граничных условий у нас нет. Однако некоторое ограничение накладывает то обстоятельство, что наши решения должны иметь физический смысл и не выходить из области применимости тех физических законов, с помощью которых выводили дифференциальное уравнение задачи.

Наши решения – функции $X(x)$ и $T(t)$ – должны быть **вещественными и ограниченными**. Так как

$$T(t) = C e^{-\lambda a^2 t},$$

то, для того чтобы $T(t)$ было вещественной функцией, нужно, чтобы λ было вещественным, а для ограниченности $T(t)$ нужна положительность λ (если λ – вещественное число), поэтому полагаем:

$$\lambda = \mu^2, \quad X(x) = A_1 \cos \mu x + B_1 \sin \mu x, \quad T(t) = C e^{-\mu^2 a^2 t},$$

$$u(x; t) = (A \cos \mu x + B \sin \mu x) e^{-\mu^2 a^2 t}.$$

По самому своему построению функция $u(x; t)$ является решением исходного уравнения при любых A и B . При этом для каждого вещественного μ можно выбрать свои значения A и B . Поэтому решением уравнения теплопроводности является функция

$$u(x; t) = (A(\mu) \cos \mu x + B(\mu) \sin \mu x) e^{-\mu^2 a^2 t}. \quad (2.44)$$

Но функция $u(x; t)$, вообще говоря, не удовлетворяет начальному условию. В предыдущей задаче, чтобы удовлетворить заданным начальным условиям, мы суммировали полученные решения, придавая все допустимые значения параметру λ , суммируя по всему спектру собственных значений. Естественно и теперь поступить аналогично. Но допустимые значения λ теперь – вся положительная полуось, а допустимые значения μ – вся числовая ось.

В этом случае рассмотрим функцию

$$u(x; t) = \int_{-\infty}^{\infty} (A(\mu) \cos \mu x + B(\mu) \sin \mu x) e^{-\mu^2 a^2 t} d\mu, \quad (2.45)$$

Очевидно, что если выбором $A(\mu)$ и $B(\mu)$ будет обеспечена законность дифференцирования под знаком интеграла, то функция $u(x; t)$ будет удовлетворять исходному дифференциальному уравнению. Для того чтобы функция $u(x; t)$ удовлетворяла и начальному условию, должно также выполняться равенство

$$\int_{-\infty}^{\infty} (A(\mu) \cos \mu x + B(\mu) \sin \mu x) d\mu = \varphi(x). \quad (2.46)$$

Предположим теперь, что заданная функция $\varphi(x)$ в любом конечном промежутке удовлетворяет условиям Дирихле и абсолютно интегрируема на всей числовой оси, (второе условие означает конечность тепловой энергии стержня). Тогда эта функция представима в виде интеграла Фурье

$$\varphi(x) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} d\mu \int_{-\infty}^{\infty} \varphi(\xi) \cos \mu(x - \xi) d\xi,$$

или с помощью преобразования Фурье

$$\varphi(x) = \int_{-\infty}^{\infty} (a(\mu) \cos \mu x + b(\mu) \sin \mu x) d\mu, \quad (2.47)$$

$$a(\mu) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \varphi(x) \cos \mu x dx, \quad b(\mu) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \varphi(x) \sin \mu x dx. \quad (2.48)$$

Сравнивая равенства (2.46) и (2.47), получаем выражения для коэффициентов:

$$A(\mu) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \varphi(\xi) \cos \mu \xi d\xi, \quad B(\mu) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \varphi(\xi) \sin \mu \xi d\xi,$$

и потому решение принимает вид

$$\begin{aligned} u(x; t) &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \left(\int_{-\infty}^{\infty} \varphi(\xi) \cos \mu(x - \xi) d\xi \right) e^{-\mu^2 a^2 t} d\mu = \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} \varphi(\xi) \left(\frac{1}{\pi} \int_0^{\infty} e^{-\mu^2 a^2 t} \cos \mu(x - \xi) d\mu \right) d\xi \end{aligned}$$

(так как $\cos \mu(\xi - x)$ – четная функция относительно ξ).

По существу задача уже решена. Построенная функция $u(x; t)$ есть решение исходного уравнения (и притом ограниченное), удовлетворяющее заданному начальному условию. Можно только преобразовать полученное выражение к более удобному виду.

Внутренний интеграл можно вычислить

$$\int_0^{\infty} e^{-\mu^2 a^2 t} \cos \mu(\xi - x) d\mu.$$

Действительно, положим

$$a \mu \sqrt{t} = z, \quad \mu(\xi - x) = \omega z,$$

откуда

$$d\mu = \frac{dz}{a\sqrt{t}}, \quad \omega = \frac{(\xi - x)\mu}{z} \Rightarrow \omega = \frac{\xi - x}{a\sqrt{t}} \quad \left| \frac{\mu}{z} \right| \left| \frac{0}{\infty} \right| \left| \frac{\infty}{0} \right|.$$

Поэтому

$$\int_0^{\infty} e^{-\mu^2 a^2 t} \cos \mu (\xi - x) d\mu = \frac{1}{a\sqrt{t}} \int_0^{\infty} e^{-z^2} \cos \omega z dz = \frac{1}{a\sqrt{t}} J(\omega). \quad (2.49)$$

Дифференцируя интеграл

$$J(\omega) = \int_0^{\infty} e^{-z^2} \cos \omega z dz$$

по параметру ω , найдем, что

$$J'(\omega) = - \int_0^{\infty} e^{-z^2} z \sin \omega z dz,$$

причем это дифференцирование законно в силу равномерной сходимости полученного интеграла. Интегрируя теперь по частям, получаем

$$\begin{aligned} J'(\omega) &= \left\{ \begin{array}{l} u = \sin \omega z \quad du = \omega \cos \omega z \\ dv = e^{-z^2} z dz \quad v = \\ = -\frac{1}{2} e^{-z^2} \end{array} \right\} = \\ &= \frac{1}{2} e^{-z^2} \sin \omega z \Big|_0^{\infty} - \frac{1}{2} \omega \int_0^{\infty} e^{-z^2} \cos \omega z dz = \\ &= -\frac{1}{2} \omega \int_0^{\infty} e^{-z^2} \cos \omega z dz = -\frac{1}{2} \omega J(\omega). \end{aligned}$$

Имеем дифференциальное уравнение для функции $J(\omega)$

$$J'(\omega) + \frac{1}{2} \omega J(\omega) = 0.$$

Решая его, получаем

$$\frac{dJ(\omega)}{J(\omega)} + \frac{1}{2} \omega d\omega = 0 \Leftrightarrow \ln J(\omega) = -\frac{1}{4} \omega^2 + \ln C \Leftrightarrow J(\omega) = C e^{-\frac{\omega^2}{4}}.$$

Чтобы найти постоянную величину C , полагаем здесь $\omega = 0$. Это дает

$$C = J(0) = \int_0^{\infty} e^{-z^2} dz = \frac{\sqrt{\pi}}{2}.$$

Поэтому

$$J(\omega) = \frac{\sqrt{\pi}}{2} e^{-\frac{\omega^2}{4}}$$

и в силу (2.49)

$$\int_0^\infty e^{-a^2 \mu^2 t} \cos \mu (\xi - x) d\mu = \frac{\sqrt{\pi}}{2 a \sqrt{t}} e^{-\frac{(\xi-x)^2}{4 a^2 t}}$$

и

$$u(x; t) = \frac{1}{2a \sqrt{\pi t}} \int_{-\infty}^\infty \varphi(\xi) e^{-\frac{(x-\xi)^2}{4 a^2 t}} d\xi. \quad (2.50)$$

Полученная формула дает решение исходной задачи (2.42) – (2.43) и называется **интегралом Пуассона**.

В самом деле, можно доказать, что для любой непрерывной и ограниченной функции $\varphi(x)$ функция $u(x; t)$, определяемая формулой (2.50), имеет производные любого порядка по x и по t при $t > 0$, удовлетворяет уравнению (2.42) при $t > 0$ и $\forall x$.

Сформулируем следующий важный результат.

Теорема 9. *В классе ограниченных функций*

$$u(x; t) = \{|u(x; t)| < M, -\infty < x < +\infty, t > 0\}$$

решение задачи Коши (2.42) – (2.43) единственно и непрерывно зависит от начальной функции.

2.4.1 Фундаментальное решение уравнения теплопроводности

Функция

$$G(x; t; \xi) = \frac{1}{2a \sqrt{\pi t}} e^{-\frac{(x-\xi)^2}{4 a^2 t}},$$

входящая в формулу Пуассона (2.50), называется **фундаментальным решением** уравнения теплопроводности. Рассматриваемая как функция аргументов x, t , она удовлетворяет уравнению $u_t = a^2 u_{xx}$, в чем можно убедиться непосредственной проверкой. Фундаментальное решение имеет важный физический смысл, связанный с понятием теплового импульса.

Допустим, что начальное распределение $\varphi(x)$ температур таково:

$$\varphi(x) = \varphi_\varepsilon(x) = \begin{cases} \frac{1}{2\varepsilon}, & |x - x_0| < \varepsilon, \\ 0, & |x - x_0| > \varepsilon. \end{cases}$$

Тогда в силу (2.50) распределение температур $u(x; t)$, $t > 0$, в стержне будет иметь вид

$$u(x; t) = \frac{1}{2\varepsilon} \cdot \frac{1}{2a\sqrt{\pi t}} \int_{x_0-\varepsilon}^{x_0+\varepsilon} e^{-\frac{(x-\xi)^2}{4a^2t}} d\xi. \quad (2.51)$$

По теореме о среднем

$$\int_{x_0-\varepsilon}^{x_0+\varepsilon} e^{-\frac{(x-\xi)^2}{4a^2t}} d\xi = 2\varepsilon e^{-\frac{(x-\tilde{\xi})^2}{4a^2t}},$$

где $\tilde{\xi} \in [x_0 - \varepsilon; x_0 + \varepsilon]$, так что из (2.51) имеем

$$u(x; t) = \frac{1}{2a\sqrt{\pi t}} e^{-\frac{(x-\tilde{\xi})^2}{4a^2t}}.$$

Переходя в последнем равенстве к пределу при $\varepsilon \rightarrow 0$, получим

$$u(x; t) = \frac{1}{2a\sqrt{\pi t}} e^{-\frac{(x-x_0)^2}{4a^2t}} = G(x; t; x_0).$$

Это означает, что функция $G(x; t; x_0)$ представляет распределение температур в стержне в момент $t > 0$, если в начальный момент $t = 0$ в точке $x = x_0$ имелся бесконечный пик температур при $\varepsilon \rightarrow 0$ ($\varphi_\varepsilon(x) \rightarrow +\infty$), а в остальных точках стержня температура была равна нулю. Такое начальное распределение температур может быть приближенно реализовано следующим образом: в момент $t = 0$ к точке $x = x_0$ стержня на очень короткий промежуток времени подносится узкое пламя очень высокой температуры (тепловой импульс плотности $c\rho$).

Это начальное распределение температур описывается так называемой δ -**функцией Дирака**, обозначаемой символом $\delta(x - x_0)$. Не являясь функцией в обычном смысле, δ -функция определяется формально при помощи соотношений

$$1) \delta(x - x_0) = \begin{cases} 0, & x \neq x_0, \\ +\infty, & x = x_0; \end{cases}$$

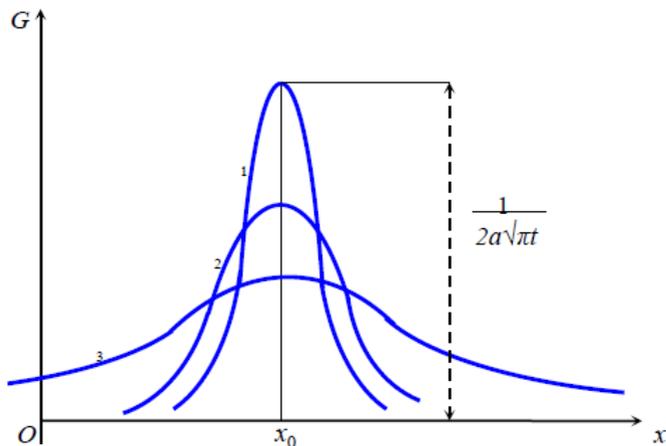


Рис. 2.2: график функции $G(x; t; x_0)$ при различных значениях t

2) $\int_{\alpha}^{\beta} \delta(x - x_0) dx = 1$ на любом интервале $(\alpha; \beta)$, содержащем точку x_0 .

Основным свойством, определяющим δ - функцию, является следующее: для всякой непрерывной функции $f(x)$

$$\int_{\alpha}^{\beta} f(x) \delta(x - x_0) dx = \begin{cases} f(x_0), & x_0 \in (\alpha; \beta), \\ 0, & x_0 \notin (\alpha; \beta). \end{cases}$$

Таким образом, фундаментальное решение $G(x; t; x_0)$ является решением уравнения теплопроводности в бесконечном стержне при начальном распределении температуры

$$\varphi(x) = \delta(x - x_0).$$

График функции $G(x; t; x_0)$ при различных значениях $t > 0$ имеет вид (рис. 2.2). Кривые 1, 2, 3 соответствуют момента времени $0 < t_1 < t_2 < t_3$. Рисунок показывает, как выравнивается температура в стержне после теплового импульса.

1. График функции $G(x; t; x_0)$ при любых значениях t симметричен относительно прямой $x = x_0$, максимум достигается при $x = x_0$ и он равен $\frac{1}{2a\sqrt{\pi t}}$.
2. Площадь под каждой из этих кривых равна

$$\begin{aligned} & \frac{1}{2a\sqrt{\pi t}} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-\frac{(\xi-x)^2}{4a^2t}} d\xi = \\ & = \left\{ \frac{\xi-x}{2a\sqrt{t}} = \alpha \quad d\alpha = \frac{d\xi}{2a\sqrt{t}} \quad \left| \frac{\xi}{\alpha} \right| \begin{array}{l} -\infty \\ -\infty \end{array} \left| \begin{array}{l} \infty \\ \infty \end{array} \right. \right\} = \\ & = \frac{1}{\sqrt{\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-\alpha^2} d\alpha = 1, \end{aligned}$$

где $\int_0^{\infty} e^{-\alpha^2} d\alpha = \frac{\sqrt{\pi}}{2}$ – интеграл Лапласа.

Это означает, что количество тепла, сообщенное стержню в начальный момент времени в результате теплового импульса остается неизменным с течением времени.

Решение $u(x; t) = \frac{1}{2a\sqrt{\pi t}} \int_{-\infty}^{\infty} \varphi(\xi) e^{-\frac{(x-\xi)^2}{4a^2t}} d\xi$ задачи теплопроводности в бесконечном стержне при начальном условии $u|_{t=0} = \varphi(x)$ можно рассматривать как результат суперпозиции температур, возникающих в точке x в момент времени t вследствие непрерывно распределенных по стержню тепловых импульсов интенсивности $\varphi(\xi)$ в точке ξ , приложенных в момент $t = 0$.

Глава 3

УРАВНЕНИЯ ГИПЕРБОЛИЧЕСКОГО ТИПА

К уравнениям гиперболического типа приводят задачи, связанные с процессами колебаний (задача о колебаниях струны, мембраны, акустических колебаний упругого газа и т. д.). Характерной особенностью процессов, описываемых гиперболическими уравнениями, является конечная скорость распространения возмущений.

К простейшему волновому уравнению приводит задача о поперечных колебаниях струны. Струна – это тонкая, гибкая натянутая нить, закрепленная в двух точках. Если струну отклонить от положения равновесия (которое совпадает с осью Ox), то она будет совершать поперечные колебания. Будем обозначать смещение точек струны через u . Ясно, что u является функцией координаты x и времени t : $u = u(x; t)$.

Задача состоит в том, чтобы найти положение струны в любой момент времени, т. е. найти явный вид функции $u(x; t)$. Можно показать, что при малых отклонениях функция $u(x; t)$ удовлетворяет линейному дифференциальному уравнению в частных про-

ИЗВОДНЫХ

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = a^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}.$$

3.1 Решение задачи Коши (начальной задачи) для неограниченной струны

3.1.1 Метод бегущих волн. Решение Даламбера

Займемся интегрированием уравнения свободных колебаний однопородной струны

$$u_{tt} = a^2 u_{xx}. \quad (3.1)$$

Здесь $u(x; t)$ – смещение точек струны в момент времени t от положения равновесия. При каждом фиксированном значении t график функции $u = u(x; t)$ дает форму струны в момент времени t .

Для решения этой задачи заменой независимых переменных приведем уравнение (3.1) к характеристикам. В нашем случае

$$a_{11} = a^2, \quad a_{12} = 0, \quad a_{22} = -1, \quad a_{12}^2 - a_{11}a_{22} = a^2.$$

Следовательно, дифференциальные уравнения характеристик:

$$\frac{dt}{dx} = \frac{1}{a}, \quad \frac{dt}{dx} = -\frac{1}{a}; \quad (3.2)$$

$x - at = C_1$ и $x + at = C_2$ – их общие интегралы.

Введем новые независимые переменные:

$$\xi = x - at, \quad \eta = x + at. \quad (3.3)$$

Преобразованное уравнение будет иметь вид:

$$u_{\xi\eta} = 0. \quad (3.4)$$

В этом легко убедиться, вычислив производные u_{tt} и u_{xx} ,

$$u_x = u_\xi \xi_x + u_\eta \eta_x = u_\xi + u_\eta,$$

$$\begin{aligned}
u_{xx} &= (u_x)_x = u_{\xi\xi}\xi_x + u_{\xi\eta}\eta_x + u_{\eta\xi}\xi_x + u_{\eta\eta}\eta_x = u_{\xi\xi} + 2u_{\xi\eta} + u_{\eta\eta}, \\
u_t &= u_{\xi}\xi_t + u_{\eta}\eta_t = a(u_{\eta} - u_{\xi}), \\
u_{tt} &= (u_t)_t = a^2u_{\xi\xi} - 2a^2u_{\xi\eta} + a^2u_{\eta\eta},
\end{aligned}$$

и подставив полученные выражения в уравнение (3.1).

Уравнение

$$\frac{\partial^2 u}{\partial \xi \partial \eta} = 0$$

интегрируется весьма просто. Запишем его в виде

$$\frac{\partial}{\partial \eta} \left(\frac{\partial u}{\partial \xi} \right) = 0.$$

Для решения полученного уравнения введем новую функцию ω по формуле

$$\frac{\partial u}{\partial \xi} = \omega,$$

Тогда $\omega_{\eta} = 0$. В этом уравнении ω_{η} можно рассматривать как обычную производную по η , а ξ при этом считать параметром. Тогда уравнение переписется в виде:

$$\frac{d\omega}{d\eta} = 0.$$

Это уравнение первого порядка, решая его, получим $\omega = C(\xi)$, где $C(\xi)$ – произвольная функция от ξ .

В уравнении

$$\frac{\partial u}{\partial \xi} = C(\xi)$$

переменная η рассматривается как параметр. Интегрируя полученное уравнение по ξ , найдем,

$$u(\xi; \eta) = \int C(\xi) d\xi + C_2(\eta),$$

где $C_2(\eta)$ – произвольная функция аргумента η . Полагая

$$\int C(\xi) d\xi = C_1(\xi),$$

получим

$$u(\xi; \eta) = C_1(\xi) + C_2(\eta).$$

Если найденную функцию дважды продифференцировать по ξ и η , то получим

$$u_{\xi} = C_1'(\xi), \quad u_{\xi\eta} = (u_{\xi})_{\eta} = 0$$

и, следовательно, найденная функция является решением канонического уравнения.

Возвращаясь к исходным переменным x, t , получим

$$u(x; t) = C_1(x - at) + C_2(x + at). \quad (3.5)$$

Таким образом, предположив существование решения, мы пришли к заключению, что оно должно иметь вид (3.7). Для того чтобы функции $u(x; t)$, определяемые формулой (3.7), являлись решениями уравнения (3.1), необходимо, чтобы функции $C_1(x - at)$ и $C_2(x + at)$ обладали производными первого и второго порядков. При этих условиях непосредственной проверкой убеждаемся, что каждая из функций $C_1(x - at)$ и $C_2(x + at)$ является решением уравнения (3.1). Это **общее решение (решение Даламбера)** волнового уравнения (3.1): всякое решение уравнения (3.1) может быть представлено в виде (3.7) при соответствующем выборе функций C_1 и C_2 . В частности, каждое слагаемое в формуле (3.7) также является решением уравнения (3.1).

Физическая интерпретация решения $u = C_1(x - at)$. Функцию $u(x; t)$ будем называть **отклонением** в точке x в момент времени t . Рассмотрим точку x_0 . Вообразим, далее, что из этой точки в положительном направлении оси Ox в момент времени $t = 0$ начинает двигаться наблюдатель со скоростью a , так что для абсциссы его положение имеем

$$\frac{dx}{dt} = a,$$

откуда $x = at + x_0$.

В момент времени t_1 он окажется в точке $x_1 = x_0 + at_1$. Величина отклонения, которую наблюдатель будет видеть в точке x_1

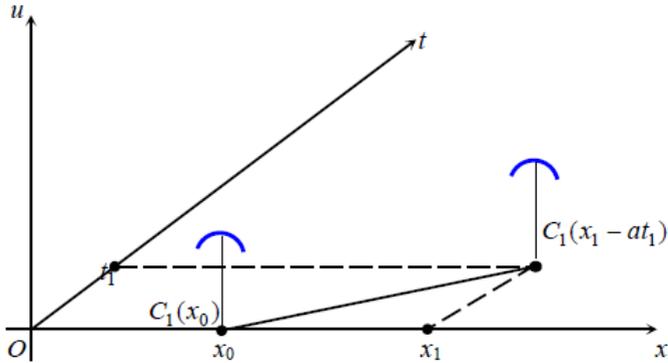


Рис. 3.1: прямая волна $u = C_1(x - at)$

в момент времени t_1 , будет равна

$$u = C_1(x_1 - at_1) = C_1(x_0) = const.$$

Таким образом, наблюдатель в любой момент времени будет видеть в точке, где он находится, одну и ту же величину отклонения, равную $C_1(x_0)$. Следовательно, начальный профиль $u(x; 0) = C_1(x)$ будет двигаться со скоростью a в положительном направлении оси Ox , как жесткая система, не изменяя формы (рис. 3.1). Тем самым, решение $u = C_1(x - at)$ представляет прямую волну, которая распространяется в положительном направлении оси Ox со скоростью a . Если за $C_1(\xi)$ взять $\sin \xi$, то будем иметь *синусоидальную* волну.

Ввиду этого решение $u = C_1(x - at)$ называют *прямой бегущей волной*. Аналогичное истолкование можно дать и решению $u = C_2(x + at)$. Оно называется *обратной бегущей волной*. При этом профиль движется как жесткая система в отрицательном направлении оси Ox со скоростью a .

Таким образом, любое решение уравнения (3.1) представляется в виде *суперпозиции* (наложения) прямой и обратной бегущих волн.

Описанный выше метод построения решения задачи Коши называется *методом характеристик*, или *методом бегущих волн*.

3.1.2 Решение задачи Коши для неограниченной струны

Задача Коши для неограниченной струны состоит в следующем: найти функцию $u(x; t) \in C^2$, удовлетворяющую уравнению

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = a^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}, \quad -\infty < x < +\infty, \quad t > 0,$$

и начальным условиям

$$u(x; 0) = \varphi_0(x), \quad u_t(x; 0) = \varphi_1(x), \quad -\infty < x < +\infty, \quad (3.6)$$

где $\varphi_0(x) \in C^2(R^1)$, $\varphi_1(x) \in C^1(R^1)$. В начальный момент $t = 0$ функция $\varphi_0(x)$ определяет форму струны, а функция $\varphi_1(x)$ задает распределение скоростей u_t вдоль струны.

Допустим, что решение рассматриваемой задачи существует; тогда оно дается формулой

$$u(x; t) = C_1(x - at) + C_2(x + at). \quad (3.7)$$

Определим функции C_1 и C_2 таким образом, чтобы удовлетворялись начальные условия (3.6). Имеем

$$u(x; 0) = \varphi_0(x) \equiv C_1(x) + C_2(x), \quad (3.8)$$

$$u_t(x; 0) = \varphi_1(x) \equiv -a (C_1'(x) - C_2'(x)). \quad (3.9)$$

Интегрируя последнее тождество, получим два уравнения для определения функций $C_1(x)$ и $C_2(x)$:

$$\begin{cases} C_1(x) + C_2(x) = \varphi_0(x), \\ C_1(x) - C_2(x) = -\frac{1}{a} \int_0^x \varphi_1(\alpha) d\alpha + C, \end{cases}$$

где C – произвольная постоянная величина.

Из этих равенств находим

$$C_1(x) = \frac{1}{2}\varphi_0(x) - \frac{1}{2a} \int_0^x \varphi_1(\alpha) d\alpha + \frac{C}{2},$$

$$C_2(x) = \frac{1}{2}\varphi_0(x) + \frac{1}{2a} \int_0^x \varphi_1(\alpha) d\alpha - \frac{C}{2}.$$

Подставляя найденные выражения для C_1 и C_2 в формулу (3.7), получим

$$u(x; t) = \frac{1}{2}\varphi(x_0 - at) - \frac{1}{2a} \int_0^{x-at} \varphi_1(\alpha) d\alpha + \\ + \frac{1}{2}\varphi_0(x + at) + \frac{1}{2a} \int_0^{x+at} \varphi_1(\alpha) d\alpha,$$

или

$$u(x; t) = \frac{\varphi_0(x - at) + \varphi_0(x + at)}{2} + \frac{1}{2a} \int_{x-at}^{x+at} \varphi_1(\alpha) d\alpha \quad (3.10)$$

– *формулу Даламбера.*

Нетрудно проверить, что если $\varphi_0(x) \in C^2(R^1)$, $\varphi_1(x) \in C^1(R^1)$, то функция $u(x; t)$, определяемая формулой (3.10), удовлетворяет уравнению (3.1) и начальным условиям (3.6), т. е. решает поставленную задачу.

Полученное решение единственно. В самом деле, если бы существовало другое решение задачи (3.1), (3.6), то оно также представлялось бы формулой (3.10) и, значит, совпадало с построенным решением.

3.1.3 Область зависимости

Из формулы Даламбера (3.10) видно, что значение решения $u(x; t)$ в точке M с координатами $(x; t)$ зависит только от значений функций φ_0 и φ_1 в точках отрезка

$$\Delta_M = [x - at; x + at]$$

оси Ox .

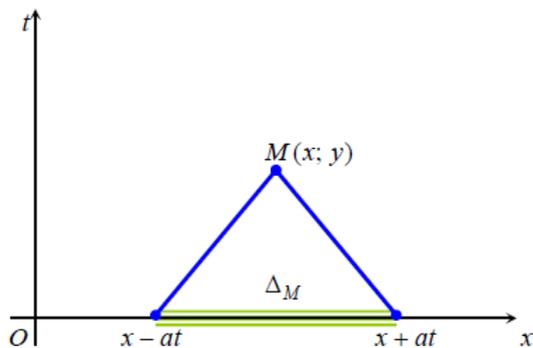


Рис. 3.2: область зависимости

Отрезок Δ_M оси Ox называют *областью зависимости* для точки M (рис. 3.2).

Фактически значения φ_0 входят в решение только в концах этого отрезка, в то время, как значения φ_1 берутся на всем отрезке Δ_M .

Говорят также, что решение $u(M)$ «не замечает» данных задачи вне Δ_M .

Глава 4

УРАВНЕНИЯ ЭЛЛИПТИЧЕСКОГО ТИПА

4.1 Определения. Постановка краевых задач

К уравнениям эллиптического типа приводит изучение стационарных, т. е. не меняющихся во времени, процессов различной физической природы. Простейшим уравнением эллиптического типа является уравнение Лапласа

$$\Delta u \equiv \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial z^2} = 0 \quad (4.1)$$

Оно описывает потенциал скорости безвихревого течения идеальной несжимаемой жидкости при отсутствии в потоке источников и стоков, и оно же справедливо для температуры однородной изотропной среды при установившемся движении тепла.

В случае функции $u = u(x; y)$ двух независимых переменных x, y уравнение Лапласа имеет вид

$$\Delta u \equiv \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = 0 \quad (4.2)$$

В случае функции одного аргумента $u = u(x)$ имеем

$$\Delta u \equiv \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = 0 \quad (4.3)$$

Решениями уравнения (4.3) являются функции

$$u = C_1 x + C_2,$$

где C_1, C_2 – произвольные постоянные величины.

Определение. Функция $u = u(x; y; z)$ называется **гармонической** в области $\Omega \subset R^3$, если $u \in C^2(\Omega)$ и удовлетворяет в области Ω уравнению Лапласа (4.1).

Пусть область Ω ограничена поверхностью $\partial\Omega$. Типичной для уравнения Лапласа является задача: найти функцию $u(M)$, $M \in \Omega$, гармоническую в Ω и удовлетворяющую $= 0$ $\partial\Omega$ граничному условию, которое может быть одного из следующих видов:

1. $u|_{\partial\Omega} = f_1(M)$, $M \in \partial\Omega$, – **первая краевая задача**, или **задача Дирихле** (определить функцию, гармоническую в области Ω , если заданы ее значения на поверхности $\partial\Omega$ этой области);
2. $\left. \frac{\partial u}{\partial n} \right|_{\partial\Omega} = f_2(M)$, $M \in \partial\Omega$, – **вторая краевая задача**, или **задача Неймана** (определить функцию, гармоническую в области Ω , если заданы значения ее нормальной производной на поверхности $\partial\Omega$ области);
3. $\left. \left(\frac{\partial u}{\partial n} + hu \right) \right|_{\partial\Omega} = f_3(M)$, $M \in \partial\Omega$, – **третья краевая задача**.

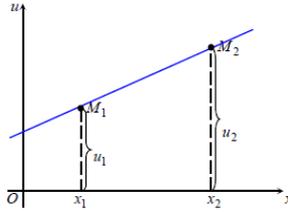


Рис. 4.1: одномерные гармонические функции

Здесь f_1, f_2, f_3, h – заданные функции, $\frac{\partial u}{\partial n}$ – производная в направлении внешней нормали к поверхности $\partial\Omega$.

Геометрический смысл задачи Дирихле для одномерного уравнения Лапласа тривиален. Одномерные гармонические функции $u = C_1x + C_2$ суть прямые линии, и задача Дирихле сводится к следующей задаче: провести прямую через две точки $M_1(x_1; u_1)$ и $M_2(x_2; u_2)$ (рис. 4.1).

В зависимости от того, где ищется решение задачи – внутри области, ограниченной поверхностью $\partial\Omega$ или в области, расположенной вне поверхности $\partial\Omega$, различают *внутренние* и *внешние* краевые задачи для уравнения $\Delta u = 0$.

Другими представителями эллиптических уравнений являются *уравнение Пуассона*

$$\Delta u = f(x; y; z),$$

которое отвечает равновесному состоянию под действием внешней силы с плотностью, пропорциональной $f(x; y; z)$, и *уравнение Гельмгольца*

$$\Delta v + k^2v = 0.$$

Как и для уравнения Лапласа, для уравнений Пуассона и Гельмгольца типичными являются 1-я, 2-я и 3-я краевые задачи.

4.2 Фундаментальные решения уравнений Лапласа

Декартовы, цилиндрические и сферические координаты являются наиболее употребительными. Оператор Лапласа в декартовых координатах $(x; y; z)$ определяется формулой

$$\Delta u \equiv \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial z^2}$$

в цилиндрических координатах $(r; \varphi; z)$

$$\Delta u \equiv \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial u}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 u}{\partial \varphi^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial z^2}$$

в сферических координатах $(r; \theta; \varphi)$

$$\Delta u \equiv \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left(r^2 \frac{\partial u}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2 \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin \theta \frac{\partial u}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{r^2 \sin^2 \theta} \frac{\partial^2 u}{\partial \varphi^2}$$

Большой интерес представляют решения уравнения Лапласа, обладающие сферической или цилиндрической симметрией, т. е. зависящие только от переменной r .

Пользуясь сферическими координатами, видим, что решение $u = u(r)$, обладающее сферической симметрией, определяется из обыкновенного дифференциального уравнения

$$\frac{d}{dr} \left(r^2 \frac{du}{dr} \right) = 0$$

Интегрируя это уравнение, находим

$$u = \frac{C_1}{r} + C_2 \quad (C_1, C_2 = \text{const})$$

Полагая, например, $C_1 = 1$, $C_2 = 0$, получаем функцию

$$u_0(r) = \frac{1}{r},$$

которую называем **фундаментальным решением уравнения Лапласа в пространстве**. Функция $u_0 = \frac{1}{r}$ удовлетворяет

уравнению $\Delta u = 0$ всюду, кроме точки $r = 0$, где u_0 обращается в бесконечность.

Пользуясь цилиндрическими координатами, находим, что решение $u = u(r)$, обладающее цилиндрической или круговой симметрией (в случае двух независимых переменных), определяется из обыкновенного дифференциального уравнения

$$\frac{d}{dr} \left(r \frac{du}{dr} \right) = 0$$

Интегрируя это уравнение, получим

$$u = C_1 \ln r + C_2$$

Выбирая $C_1 = -1$, $C_2 = 0$, будем иметь

$$u_0(r) = \ln \frac{1}{r}.$$

Функцию $u_0(r)$ называют **фундаментальным решением уравнения Лапласа на плоскости**.

Эта функция удовлетворяет уравнению Лапласа всюду, кроме точки $r = 0$, где $u = \ln \frac{1}{r}$ обращается в бесконечность.

4.3 Формулы Грина

Будем исходить из формулы Гаусса-Остроградского

$$\oint_{\partial\Omega} (a, n^0) dS = \iiint_{\Omega} \operatorname{div} a d\Omega. \quad (4.4)$$

Положим $a = v \operatorname{grad} u$, и будем считать, что функции u , v имеют непрерывные вторые производные в области Ω и непрерывны вместе с первыми производными в ее замыкании $\bar{\Omega} = \Omega \cup \partial\Omega$, т. е.

$$u, v \in C^2(\Omega) \cap C^1(\bar{\Omega}).$$

Рассмотрим интеграл

$$J = \iiint_{\Omega} \left(\frac{\partial u}{\partial x} \frac{\partial v}{\partial x} + \frac{\partial u}{\partial y} \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial u}{\partial z} \frac{\partial v}{\partial z} \right) d\Omega = \iiint_{\Omega} \operatorname{grad} u \cdot \operatorname{grad} v d\Omega.$$

Применяя очевидные тождества

$$\frac{\partial u}{\partial x} \frac{\partial v}{\partial x} = \frac{\partial}{\partial x} \left(u \frac{\partial v}{\partial x} \right) - u \frac{\partial^2 v}{\partial x^2},$$

$$\frac{\partial u}{\partial y} \frac{\partial v}{\partial y} = \frac{\partial}{\partial y} \left(u \frac{\partial v}{\partial y} \right) - u \frac{\partial^2 v}{\partial y^2},$$

$$\frac{\partial u}{\partial z} \frac{\partial v}{\partial z} = \frac{\partial}{\partial z} \left(u \frac{\partial v}{\partial z} \right) - u \frac{\partial^2 v}{\partial z^2}$$

перепишем J в виде

$$J = \iiint_{\Omega} \left(\frac{\partial}{\partial x} \left(u \frac{\partial v}{\partial x} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(u \frac{\partial v}{\partial y} \right) + \frac{\partial}{\partial z} \left(u \frac{\partial v}{\partial z} \right) \right) d\Omega - \\ - \iiint_{\Omega} u \Delta v d\Omega.$$

Преобразуем, первое из слагаемых в правой части по формуле Гаусса-Остроградского

$$\iiint_{\Omega} \left(\frac{\partial P}{\partial x} + \frac{\partial Q}{\partial y} + \frac{\partial R}{\partial z} \right) d\Omega = \iint_{\partial\Omega} (P \cos \alpha + Q \cos \beta + R \cos \gamma) dS,$$

где

$$P = u \frac{\partial v}{\partial x}, \quad Q = u \frac{\partial v}{\partial y}, \quad R = u \frac{\partial v}{\partial z},$$

$$\alpha = (n^0, Ox), \quad \beta = (n^0, Oy), \quad \gamma = (n^0, Oz).$$

Имеем

$$J = \iint_{\partial\Omega} \left(u \frac{\partial v}{\partial x} \cos(n^0, Ox) + u \frac{\partial v}{\partial y} \cos(n^0, Oy) + u \frac{\partial v}{\partial z} \cos(n^0, Oz) \right) dS - \\ - \iiint_{\Omega} u \Delta v d\Omega$$

или

$$J = \iint_{\partial\Omega} u \frac{\partial v}{\partial n} dS - \iiint_{\Omega} u \Delta v d\Omega,$$

где

$$\frac{\partial v}{\partial n} = \frac{\partial v}{\partial x} \cos(n^0, Ox) + \frac{\partial v}{\partial y} \cos(n^0, Oy) + \frac{\partial v}{\partial z} \cos(n^0, Oz)$$

– производная по направлению, n^0 – единичный вектор внешней нормали к гладкой или кусочно-гладкой замкнутой поверхности $\partial\Omega$.

Итак, приходим к предварительной формуле Грина

$$\iiint_{\Omega} \left(\frac{\partial u}{\partial x} \frac{\partial v}{\partial x} + \frac{\partial u}{\partial y} \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial u}{\partial z} \frac{\partial v}{\partial z} \right) d\Omega = \iint_{\partial\Omega} u \frac{\partial v}{\partial n} dS - \iiint_{\Omega} u \Delta v d\Omega, \quad (4.5)$$

Из формулы (4.5) вытекает, что

$$\iiint_{\Omega} (\operatorname{grad} u \cdot \operatorname{grad} v + v \Delta u) d\Omega = \iint_{\partial\Omega} u \frac{\partial v}{\partial n} dS. \quad (4.6)$$

Это – **первая формула Грина**.

Левая часть равенства (4.5) не меняется при перестановке функций u и v , а потому то же относится и к правой части, т. е. мы можем написать

$$\iint_{\partial\Omega} u \frac{\partial v}{\partial n} dS - \iiint_{\Omega} u \Delta v d\Omega = \iint_{\partial\Omega} v \frac{\partial u}{\partial n} dS - \iiint_{\Omega} v \Delta u d\Omega,$$

откуда находим

$$\iiint_{\Omega} (u \Delta v - v \Delta u) d\Omega = \iint_{\partial\Omega} \left(u \frac{\partial v}{\partial n} - v \frac{\partial u}{\partial n} \right) dS. \quad (4.7)$$

Это – **вторая формула Грина**.

Наконец, полагая в (4.6) $v = u$, получим

$$\iiint_{\Omega} ((\operatorname{grad} u)^2 + u \Delta u) d\Omega = \iint_{\nabla\Omega} u \frac{\partial u}{\partial n} dS. \quad (4.8)$$

Это – **третья формула Грина**.

Иногда пользуются не внешней, а внутренней нормалью. При этом надо только изменить знаки у производных по нормали в правой части формул.

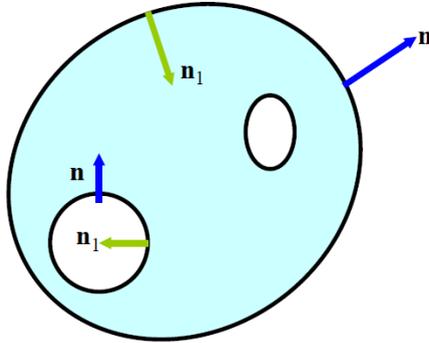


Рис. 4.2: здесь n_i – внутренняя нормаль

Область Ω может быть ограничена и несколькими поверхностями $\partial\Omega$.

Формулы Грина применимы и в этом случае, но только поверхностные интегралы, стоящие в правых частях этих формул, надо брать по всем поверхностям, ограничивающим область Ω . При этом нормаль n , внешняя по отношению к области Ω , будет на поверхностях, ограничивающих эту область изнутри, направлена внутрь поверхности.

4.4 Основная интегральная формула Грина

Мы установили, что функция

$$v(M) = \frac{1}{r_{M M_0}},$$

где $r_{M M_0} = \sqrt{(x - x_0)^2 + (y - y_0)^2 + (z - z_0)^2}$ – расстояние между точками $M(x; y; z)$ и $M_0(x_0; y_0; z_0)$, удовлетворяет уравнению Лапласа

$$\Delta u = 0$$

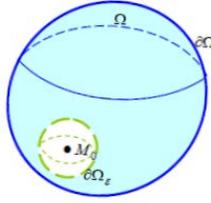


Рис. 4.3:

для

$$\forall M, M \neq M_0.$$

Пусть Ω – область в R^3 с границей $\partial\Omega$ и $u(M) \in C^2(\Omega) \cap C^1(\bar{\Omega})$. Пусть M_0 – некоторая внутренняя точка области Ω . Поскольку функция $v(M) = \frac{1}{r_{M M_0}}$ разрывна в точке $M_0 \in \Omega$ непосредственно применить вторую формулу Грина (4.22) к функциям u и v нельзя.

Рассмотрим область $\Omega_1 = \Omega \setminus \Omega_\varepsilon$ с границей $\partial\Omega \cup \partial\Omega_\varepsilon$, получающуюся из области Ω выбрасыванием шара Ω_ε радиуса ε с центром в точке M_0 и поверхностью $\partial\Omega_\varepsilon$ (рис. 4.3).

Область $\Omega_1 = \Omega \setminus \Omega_\varepsilon$ особенностей функции $v(M)$ не содержит. Применяя вторую формулу Грина к функциям $u(M)$ и $v(M) = \frac{1}{r_{M M_0}}$ в области Ω_1 , получаем

$$\begin{aligned} & \iiint_{\Omega_1} \left(u \Delta \left(\frac{1}{r} \right) - \frac{1}{r} \Delta u \right) d\Omega = \\ &= \iint_{\partial\Omega} \left(u \frac{\partial}{\partial n} \left(\frac{1}{r} \right) - \frac{1}{r} \frac{\partial u}{\partial n} \right) dS + \iint_{\partial\Omega_{\varepsilon 1}} \left(u \frac{\partial}{\partial n} \left(\frac{1}{r} \right) - \frac{1}{r} \frac{\partial u}{\partial n} \right) dS = \\ &= \iint_{\partial\Omega} \left(u \frac{\partial}{\partial n} \left(\frac{1}{r} \right) - \frac{1}{r} \frac{\partial u}{\partial n} \right) dS + \iint_{\partial\Omega_\varepsilon} u \frac{\partial}{\partial n} \left(\frac{1}{r} \right) dS - \iint_{\partial\Omega_\varepsilon} \frac{1}{r} \frac{\partial u}{\partial n} dS. \end{aligned} \quad (4.9)$$

Преобразуем, второй интеграл в правой части равенства (4.9). На сфере $\partial\Omega_\varepsilon$ нормаль n направлена внутрь сферы прямо про-

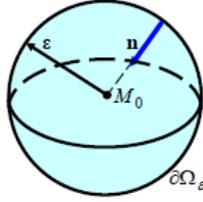


Рис. 4.4:

тивоположно направлению радиуса r , так что производная по направлению нормали $\left(\frac{\partial}{\partial n}\right)$ под знаком интеграла по $\partial\Omega_\varepsilon$ есть взятая с обратным знаком производная по r .

Вычисляя производную в направлении внешней нормали к области $\Omega_1 = \Omega \setminus \Omega_\varepsilon$ на поверхности $\partial\Omega_\varepsilon$ (рис. 4.4), найдем, что

$$\left.\frac{\partial}{\partial n}\left(\frac{1}{r}\right)\right|_{\partial\Omega_\varepsilon} = -\left.\frac{\partial}{\partial r}\left(\frac{1}{r}\right)\right|_{\partial\Omega_\varepsilon} = \frac{1}{\varepsilon^2},$$

откуда, воспользовавшись теоремой о среднем для интеграла по поверхности $\partial\Omega_\varepsilon$, получим

$$\iint_{\partial\Omega_\varepsilon} u \frac{\partial}{\partial n} \left(\frac{1}{r}\right) dS = \frac{1}{\varepsilon^2} \iint_{\partial\Omega_\varepsilon} u dS = \frac{1}{\varepsilon^2} 4\pi\varepsilon^2 \tilde{u} = 4\pi\tilde{u}, \quad (4.10)$$

где \tilde{u} – среднее значение функции $u(M)$ на поверхности $\partial\Omega_\varepsilon$.

Преобразуем теперь третий интеграл в правой части (4.9)

$$\iint_{\partial\Omega_\varepsilon} \frac{1}{r} \frac{\partial u}{\partial n} dS = \frac{1}{\varepsilon} \iint_{\partial\Omega_\varepsilon} \frac{\partial u}{\partial n} dS = \frac{1}{\varepsilon} 4\pi\varepsilon^2 \left(\frac{\partial u}{\partial n}\right)^\bullet = 4\pi\varepsilon \left(\frac{\partial u}{\partial n}\right)^\bullet, \quad (4.11)$$

где $\left(\frac{\partial u}{\partial n}\right)^\bullet$ – среднее значение нормальной производной $\frac{\partial u}{\partial n}$ на сфере $\partial\Omega_\varepsilon$. Подставляя выражения (4.10) и (4.11) в формулу (4.9) и учитывая, что $\Delta\left(\frac{1}{r_{M M_0}}\right) \equiv 0$ в Ω_1 ,

будем иметь

$$\begin{aligned} & \iiint_{\Omega_1} \left(-\frac{1}{r}\right) \Delta u d\Omega = \\ & = \iint_{\partial\Omega} \left(u \frac{\partial}{\partial n} \left(\frac{1}{r}\right) - \frac{1}{r} \frac{\partial u}{\partial n}\right) dS + 4\pi \tilde{u} - 4\pi\varepsilon \left(\frac{\partial u}{\partial n}\right)^\bullet. \end{aligned} \quad (4.12)$$

Устремим теперь радиус ε к нулю. Тогда получим:

- 1) $\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \tilde{u} = u(M_0)$, т. к. $u(M)$ – непрерывная функция, а \tilde{u} – ее среднее значение по сфере радиуса ε с центром в точке M_0 ;
- 2) $\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} 4\pi\varepsilon \left(\frac{\partial u}{\partial n}\right)^\bullet = 0$, т. к. из непрерывности первых производных функции $u(M)$ внутри Ω вытекает ограниченность нормальной производной

$$\frac{\partial u}{\partial n} = \frac{\partial u}{\partial x} \cos \alpha + \frac{\partial u}{\partial y} \cos \beta + \frac{\partial u}{\partial z} \cos \gamma$$

в окрестности точки ;

- 3) $\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \iiint_{\Omega_1} \left(-\frac{1}{r}\right) \Delta u d\Omega = -\iiint_{\Omega} \frac{\Delta u}{r} d\Omega$ по определению несобственного интеграла.

В результате указанного предельного перехода в (4.12) при $\varepsilon \rightarrow 0$ приходим к основной интегральной формуле Грина

$$u(M_0) = \frac{1}{4\pi} \iint_{\partial\Omega} \left(\frac{1}{r} \frac{\partial u}{\partial n} - u \frac{\partial}{\partial n} \left(\frac{1}{r}\right)\right) dS - \frac{1}{4\pi} \iiint_{\Omega} \frac{\Delta u}{r} d\Omega. \quad (4.13)$$

Таким образом, всякая функция $u(M) \in C^2(\Omega) \cap C^1(\bar{\Omega})$ представима как сумма трех интегралов

$$-\frac{1}{4\pi} \iiint_{\Omega} \frac{\Delta u}{r} d\Omega, \frac{1}{4\pi} \iint_{\partial\Omega} \frac{1}{r} \frac{\partial u}{\partial n} dS, -\frac{1}{4\pi} \iint_{\partial\Omega} u \frac{\partial}{\partial n} \left(\frac{1}{r}\right) dS$$

которые называются **объемным потенциалом**, **потенциалом простого** и **двойного слоя** соответственно.

Если $u(M)$ – гармоническая в Ω функция, то $\Delta u \equiv 0$ и формула (4.13) принимает вид

$$u(M_0) = \frac{1}{4\pi} \iint_{\partial\Omega} \left(\frac{1}{r} \frac{\partial u}{\partial n} - u \frac{\partial}{\partial n} \left(\frac{1}{r}\right)\right) dS \quad (4.14)$$

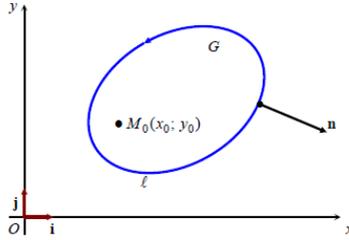


Рис. 4.5:

(точка M_0 внутри Ω). Это – основная формула теории гармонических функций. Она показывает, что значение гармонической функции в любой внутренней точке области Ω выражается через значение этой функции, ее нормальную производную на границе $\partial\Omega$ области Ω .

Из формулы (4.21) следует

Утверждение. *Всякая гармоническая в области Ω функция $u(M)$ есть сумма потенциалов простого и двойного слоя.*

Для уравнения Лапласа на плоскости фундаментальное решение имеет вид

$$v_0 = \ln \frac{1}{r}.$$

Дословно повторяя приведенные выше рассуждения, получаем основную интегральную формулу для гармонической функции двух аргументов:

$$u(M_0) = \frac{1}{2\pi} \oint_{\ell} \left(\left(\ln \frac{1}{r} \right) \frac{\partial u}{\partial n} - u \frac{\partial}{\partial n} \left(\ln \frac{1}{r} \right) \right) dl. \quad (4.15)$$

Здесь ℓ – граница области G , n – вектор внешней нормали к границе (рис. 4.5).

Таким образом, всякая гармоническая в области G функция $u(x; y)$ есть сумма двух потенциалов

$$\frac{1}{2\pi} \oint_{\ell} \left(\ln \frac{1}{r} \right) \frac{\partial u}{\partial n} dl, - \frac{1}{2\pi} \oint_{\ell} u \frac{\partial}{\partial n} \left(\ln \frac{1}{r} \right) dl,$$

логарифмического потенциала простого слоя и логарифмического потенциала двойного слоя соответственно.

4.5 Свойства гармонических функций

Теорема 5.1. Если $u(M)$ – гармоническая в области Ω функция, непрерывная вместе с первыми производными в $\bar{\Omega} = \Omega \cup \partial\Omega$, то ее нормальная производная $\frac{\partial u}{\partial n}$ на границе $\partial\Omega$ области Ω удовлетворяет условию

$$\iint_{\partial\Omega} \frac{\partial u}{\partial n} dS = 0. \quad (4.16)$$

В самом деле, применяя вторую формулу Грина

$$\iiint_{\Omega} (u \Delta v - v \Delta u) d\Omega = \iint_{\partial\Omega} \left(u \frac{\partial v}{\partial n} - v \frac{\partial u}{\partial n} \right) dS$$

к гармонической функции $u(M)$ и к функции $v(M) \equiv 1$, получаем

$$0 = \iint_{\partial\Omega} \frac{\partial u}{\partial n} dS.$$

Это свойство гармонических функций выражает факт отсутствия источников внутри области Ω .

Теорема 10. Если существует решение задачи Неймана для уравнения Лапласа, то оно определено с точностью до постоянного слагаемого.

Доказательство проведем при дополнительном предположении, что решение $u \in C^1(\bar{\Omega})$. Пусть решений два: $u_1(M)$ и $u_2(M)$. Тогда

$$\Delta u_1 \equiv 0, \Delta u_2 \equiv 0,$$

$$\left. \frac{\partial u_1}{\partial n} \right|_{\partial\Omega} = f(P) \text{ и } \left. \frac{\partial u_2}{\partial n} \right|_{\partial\Omega} = f(P).$$

Разность $u = u_1 - u_2$ будет решением задачи

$$\Delta u = 0,$$

$$\frac{\partial u}{\partial n} \Big|_{\partial\Omega} = 0.$$

Для такой функции $u(M)$ третья формула Грина

$$\iiint_{\Omega} ((gradu)^2 + u \Delta u) d\Omega = \iint_{\partial\Omega} u \frac{\partial u}{\partial n} dS$$

дает

$$\iiint_{\Omega} (gradu)^2 = 0,$$

или

$$\iiint_{\Omega} \left(\left(\frac{\partial u}{\partial x} \right)^2 + \left(\frac{\partial u}{\partial y} \right)^2 + \left(\frac{\partial u}{\partial z} \right)^2 \right) d\Omega = 0.$$

В силу непрерывности и неотрицательности подынтегральной функции отсюда следует, что ,

$$\left(\frac{\partial u}{\partial x} \right)^2 + \left(\frac{\partial u}{\partial y} \right)^2 + \left(\frac{\partial u}{\partial z} \right)^2 \equiv 0$$

или

$$\frac{\partial u}{\partial x} \equiv 0, \quad \frac{\partial u}{\partial y} \equiv 0, \quad \frac{\partial u}{\partial z} \equiv 0$$

так что $u(x; y; z) \equiv 0$ и, следовательно, $u_1(M) - u_2(M) \equiv const.$

Подчеркнем, что в задаче Неймана функция $f(P)$, $P \in \partial\Omega$, должна удовлетворять условию

$$\iint_{\partial\Omega} f(P) dS = 0. \quad (4.17)$$

Если это условие не выполнено, задача Неймана решения не имеет.

Теорема 11 (о среднем значении гармонической функции). . *Если функция $u(M)$ – гармоническая внутри шара радиуса R с центром в точке M_0 и непрерывна вместе с первыми производными вплоть до его границы $\partial\Omega_R$, то значение функции $u(M)$ в центре M_0 сферы $\partial\Omega_R$ равно среднему арифметическому всех значений $u(M)$ на этой сфере,*

$$u(M_0) = \frac{1}{4\pi R^2} \iint_{\partial\Omega_R} u(P) dS. \quad (4.18)$$

Для доказательства применим основную интегральную формулу теории гармонических функций

$$u(M_0) = \frac{1}{4\pi} \iint_{\partial\Omega} \left(\frac{1}{r} \frac{\partial u}{\partial n} - u \frac{\partial}{\partial n} \left(\frac{1}{r} \right) \right) dS$$

к сфере $\partial\Omega_R$. Для этой сферы (4.16) $r = M_0P = R$, $\frac{\partial}{\partial n} = \frac{\partial}{\partial r}$ и потому

$$u(M_0) = \frac{1}{4\pi} \iint_{\partial\Omega} \left(\frac{1}{R} \frac{\partial u}{\partial n} + u \frac{1}{R^2} \right) dS. \quad (4.19)$$

В силу теоремы 5.1 имеем

$$\iint_{\partial\Omega_R} \frac{\partial u}{\partial n} dS = 0,$$

и формула (4.19) дает

$$u(M_0) = \frac{1}{4\pi R^2} \int_{\partial\Omega_R} u(P) dS.$$

Для одномерного уравнения Лапласа

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = 0$$

эта теорема является теоремой о средней линии трапеции: длина отрезка M_0M равна полусумме длин отрезков aA и bB (рис. 4.7).

Теорема 12 (об экстремальных значениях гармонической функции). *Гармоническая в области Ω функция $u(M)$, не равная тождественно постоянной, не может иметь локальных экстремумов внутри области Ω .*

Будем вести доказательство методом рассуждения от противного. Пусть в точке $M_0 \in \Omega$ функция $u(M)$ имеет, например, локальный максимум. Иными словами, неравенство

$$u(M_0) > u(M) \quad (4.20)$$

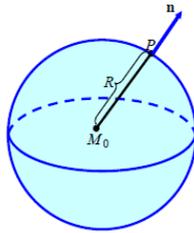


Рис. 4.6:

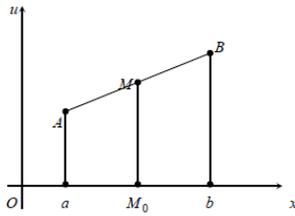


Рис. 4.7: одномерный случай теоремы Лапласа

выполняется во всех точках M шара достаточно малого радиуса с центром в точке M_0 . По теореме о среднем значении гармонической функции

$$u(M_0) = \frac{1}{4\pi R^2} \iint_{\partial\Omega_R} u(M) dS$$

($\partial\Omega_R$ – сфера в указанном шаре), откуда по теореме о среднем для двойного интеграла получаем, что

$$u(M_0) = \frac{1}{4\pi R^2} \cdot 4\pi R^2 u(M_C) = u(M_C).$$

Полученное противоречие с неравенством (4.20) доказывает теорему.

Таким образом, функция $u(M)$, гармоническая в ограниченной области Ω и непрерывная в замкнутой области $\bar{\Omega} = \Omega \cup \partial\Omega$, достигает своего наибольшего и наименьшего значения на границе $\partial\Omega$ области Ω (принцип максимального значения).

Отсюда легко получаем следующие теоремы.

Теорема 13 (теорема единственности). *Решение внутренней задачи Дирихле*

$$\Delta u = 0, \quad u \Big|_{\partial\Omega} = f(P), \quad P \in \partial\Omega,$$

непрерывное в замкнутой области $\bar{\Omega} = \Omega \cup \partial\Omega$, единственно.

Пусть две функции $u_1(M)$ и $u_2(M)$ являются решениями задачи. Тогда их разность

$$u(M) = u_1(M) - u_2(M)$$

является гармонической в Ω функцией, непрерывной в $\bar{\Omega}$ и равной нулю в $\partial\Omega$. По теореме 7 об экстремальных значениях отсюда следует, что наибольшее и наименьшее значения $u(M)$ в Ω равны нулю.

Следовательно, $u(M) = u_1(M) - u_2(M) \equiv 0$ в Ω , т. е. $u_1(M) \equiv u_2(M)$.

Теорема 14 (о непрерывной зависимости решений внутренней краевой задачи от граничных значений). Пусть $u_1(M)$ и $u_2(M)$ — решения задач

$$\begin{aligned} \Delta u &= 0, & \Delta u &= 0, \\ u \Big|_{\partial\Omega} &= \varphi_1(P) & u \Big|_{\partial\Omega} &= \varphi_2(P), \end{aligned}$$

непрерывные в $\bar{\Omega} = \Omega \cup \partial\Omega$. Тогда если всюду на границе $\partial\Omega$ выполняется неравенство

$$|\varphi_1(P) - \varphi_2(P)| < \varepsilon, \quad P \in \partial\Omega,$$

то всюду в области Ω

$$|u_1(M) - u_2(M)| < \varepsilon, \quad M \in \Omega.$$

Функция $u(M) = u_1(M) - u_2(M)$ является гармонической в Ω , непрерывна в $\bar{\Omega}$, и

$$u \Big|_{\partial\Omega} = \varphi_1(P) - \varphi_2(P).$$

Поскольку $-\varepsilon < \varphi_1(P) - \varphi_2(P) < \varepsilon$, то по теореме 5.4 об экстремальных значениях наибольшее и наименьшее значения функции $u(M)$ заключены между $-\varepsilon$ и ε . Следовательно,

$$|u_1(M) - u_2(M)| < \varepsilon \quad \forall M \in \Omega.$$

4.6 Метод функций Грина

Одним из методов решения краевых задач для уравнений эллиптического типа является *метод разделения переменных* (*метод Фурье*).

Другим методом решения краевых задач для уравнений эллиптического типа является *метод функций Грина*.

4.6.1 Определение функции Грина

Пусть область Ω ограничена поверхностью $\partial\Omega$. Будем рассматривать задачу Дирихле: найти функцию $u(M)$, $M \in \Omega$, гармоническую на Ω и удовлетворяющую на $\partial\Omega$ граничному условию.

$$\Delta u(M) = 0, \quad M \in \Omega$$

$$u|_{\partial\Omega} = f_1(P), \quad P \in \partial\Omega.$$

Основная интегральная формула Грина

$$u(M_0) = \frac{1}{4\pi} \iint_{\partial\Omega} \left(\frac{1}{r} \frac{\partial u}{\partial n} - u \frac{\partial}{\partial n} \left(\frac{1}{r} \right) \right) dS \quad (4.21)$$

непосредственно не дает решения задачи, так как под знак двойного интеграла входит не только само значение u , для которого значения на поверхности заданы, но и $\frac{\partial u}{\partial n}$. Надо исключить второе слагаемое, чтобы получить решение задачи.

Пусть M_0 – фиксированная точка внутри области Ω . Пусть нам известна функция $G_1(M; M_0)$, обладающая следующими двумя свойствами:

1. как функция переменной точки M , это есть гармоническая функция внутри области Ω ;
2. на поверхности $\partial\Omega$ ее предельные значения равны $\frac{1}{r}$, где r – расстояние переменной точки до точки M_0 .

Пусть $u(M)$ – искомое решение задачи Дирихле. Применяя вторую формулу Грина

$$\iiint_{\Omega} (u \Delta v - v \Delta u) d\Omega = \iint_{\partial\Omega} \left(u \frac{\partial v}{\partial n} - v \frac{\partial u}{\partial n} \right) dS \quad (4.22)$$

к гармоническим функциям $u(M)$ и $G_1(M; M_0)$, можем написать

$$0 = \iint_{\partial\Omega} \left(u(M) \frac{\partial G_1(M; M_0)}{\partial n} - G_1(M; M_0) \frac{\partial u(M)}{\partial n} \right) dS,$$

или в силу предельного условия для $G_1(M; M_0)$

$$0 = \iint_{\partial\Omega} \left(u(M) \frac{\partial G_1(M; M_0)}{\partial n} - \frac{1}{r} \frac{\partial u(M)}{\partial n} \right) dS.$$

Умножая это равенство на величину $\frac{1}{4\pi}$, и складывая с формулой (4.21), получим

$$u(M_0) = \frac{1}{4\pi} \iint_{\partial\Omega} \left(u(M) \frac{\partial G_1(M; M_0)}{\partial n} - \frac{1}{r} \frac{\partial u(M)}{\partial n} + \frac{1}{r} \frac{\partial u(M)}{\partial n} - u \frac{\partial}{\partial n} \left(\frac{1}{r} \right) \right) dS$$

или

$$u(M_0) = -\frac{1}{4\pi} \iint_{\partial\Omega} u(M) \frac{\partial}{\partial n} \left(\frac{1}{r} - G_1(M; M_0) \right) dS. \quad (4.23)$$

Эта формула и дает решение задачи Дирихле, если известна функция $G_1(M; M_0)$. Разность, стоящая в скобках

$$G(M; M_0) = \frac{1}{r} - G_1(M; M_0) \quad (4.24)$$

называется функцией Грина для области, ограниченной поверхностью $\partial\Omega$ с полюсом в точке M_0 . Из определения функции $G_1(M; M_0)$ вытекают основные свойства функции Грина:

1. $G(M; M_0)$ есть гармоническая функция внутри области Ω , кроме точки M_0 , где она обращается в ∞ , причем разность $G(M; M_0) - \frac{1}{r}$ остается **конечной** и является везде внутри Ω гармонической функцией
2. Предельные значения $G(M; M_0)$ на поверхности $\partial\Omega$ равны нулю.
3. Функция Грина обладает свойством симметрии, т. е. $G(M; M_0) = G(M_0; M)$.

Нетрудно видеть, что может существовать только одна функция Грина с указанными свойствами. Действительно, если бы их было две: $G^1(M; M_0)$ и $G^2(M; M_0)$, то их разность была бы гармонической везде внутри Ω и имела бы нулевые предельные значения $= 0$ $\partial\Omega$, т. е. была бы тождественно равной нулю внутри Ω .

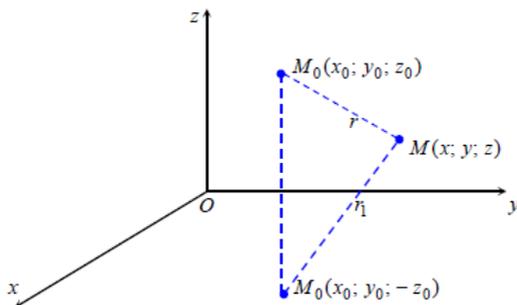


Рис. 4.8:

4.6.2 Построение функций Грина. Задача Дирихле для полупространства

Если функция Грина найдена, то с ее помощью легко найти решение исходной задачи Дирихле. Одним из методов построения функций Грина является *метод отражения*.

Пусть требуется решить задачу Дирихле для уравнения Лапласа в полупространстве $z > 0$

$$\Delta u = 0, \Omega = \{-\infty < x; y < +\infty, 0 < z < +\infty\},$$

$$u(x; y; 0) = \varphi(x; y), -\infty < x; y < +\infty.$$

Пусть r – расстояние от переменной точки $M(x; y; z)$ до особой точки функции Грина $M_0(x_0; y_0; z_0)$, причем $z_0 > 0$, и r_1 – расстояние от переменной точки $M(x; y; z)$ до точки $M_1(x_0; y_0; -z_0)$ симметричной с точкой $M_0(x_0; y_0; z_0)$ относительно плоскости $z = 0$ (рис. 4.8).

Поскольку

$$G(M; M_0) = \frac{1}{r} - G_1(M; M_0),$$

то задача сводится к отысканию функции $G_1(M; M_0)$, гармонической в рассматриваемом полупространстве ($z > 0$) и равной $\frac{1}{r}$ на его границе ($z = 0$), т. е.

$$G_1 \Big|_{z=0} = \frac{1}{r}.$$

Дробь $\frac{1}{r_1}$ есть гармоническая функция точки M в полупространстве $z > 0$, ибо точка M_1 лежит вне этого полупространства. Если точка M находится на плоскости $z = 0$, то, очевидно,

$$\frac{1}{r_1} = \frac{1}{r}.$$

Таким образом, функция Грина в рассматриваемом случае имеет вид

$$G(M; M_0) = \frac{1}{r} - \frac{1}{r_1}.$$

Направление нормали к плоскости $z = 0$, внешней по отношению к полупространству $z > 0$, есть направление противоположное оси Oz , т. е.

$$\frac{\partial}{\partial n} = -\frac{\partial}{\partial z}$$

и формула (4.23) дает

$$\begin{aligned} u(M_0) &= \frac{1}{4\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} \varphi(x; y) \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{1}{r} - \frac{1}{r_1} \right) \Big|_{z=0} dx dy, \\ \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{1}{r} - \frac{1}{r_1} \right) &= \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{1}{\sqrt{(x-x_0)^2 + (y-y_0)^2 + (z-z_0)^2}} - \right. \\ &\quad \left. - \frac{1}{\sqrt{(x-x_0)^2 + (y-y_0)^2 + (z+z_0)^2}} \right) = \\ &= -\frac{z-z_0}{\sqrt{((x-x_0)^2 + (y-y_0)^2 + (z-z_0)^2)^3}} + \\ &\quad + \frac{z+z_0}{\sqrt{((x-x_0)^2 + (y-y_0)^2 + (z+z_0)^2)^3}} = \end{aligned}$$

$$= \frac{2z_0}{((x - x_0)^2 + (y - y_0)^2 + (-z_0)^2)^{\frac{3}{2}}} \Big|_{z=0}.$$

Окончательно

$$u(M_0) = \frac{z_0}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} \varphi(x; y) \frac{dx dy}{((x - x_0)^2 + (y - y_0)^2 + z_0^2)^{\frac{3}{2}}}. \quad (4.25)$$

Интеграл (4.25) называется интегралом Пуассона для полупространства. Следует иметь в виду, что интеграл (4.25) несобственный и для его сходимости граничные значения $\varphi(x; y)$ должны достаточно хорошо вести себя в ∞ , например, быть ограниченными.

Оглавление

1	УРАВНЕНИЯ МАТЕМАТИЧЕСКОЙ ФИЗИКИ	3
1.1	Основные понятия. Примеры	3
1.2	Линейные дифференциальные уравнения с частными производными. Свойства их решения	5
1.3	Классификация линейных дифференциальных уравнений второго порядка с двумя независимыми переменными	7
1.4	Постановка основных задач для линейных дифференциальных уравнений второго порядка	15
1.5	Задача Штурма-Лиувилля.	19
2	УРАВНЕНИЯ ПАРАБОЛИЧЕСКОГО ТИПА	23
2.1	Уравнение теплопроводности	23
2.2	Распространение тепла в конечном стержне	24
2.3	Метод разделения переменных (Фурье) решения смешанной задачи для однородного уравнения с однородными краевыми условиями	28
2.4	Задача Коши для уравнения теплопроводности	36
2.4.1	Фундаментальное решение уравнения теплопроводности	41
3	УРАВНЕНИЯ ГИПЕРБОЛИЧЕСКОГО ТИПА	45
3.1	Решение задачи Коши (начальной задачи) для неограниченной струны	46
3.1.1	Метод бегущих волн. Решение Даламбера	46